

شبیه‌سازی رشد شهری تبریز با استفاده از مدل CA-Markov و تصمیم‌گیری چندمعیاره

نورالدین میثاق* - دانشجوی دکتری سنجش‌ازدور و سیستم اطلاعات جغرافیایی دانشکده جغرافیا، دانشگاه تهران
نجمه نیسانی سامانی - استادیار سنجش‌ازدور و سیستم اطلاعات جغرافیایی دانشکده جغرافیا، دانشگاه تهران
آرا تومانیان - استادیار سنجش‌ازدور و سیستم اطلاعات جغرافیایی دانشکده جغرافیا، دانشگاه تهران

تأیید نهایی: ۱۳۹۶/۰۶/۲۷

پذیرش مقاله: ۱۳۹۵/۱۰/۲۱

چکیده

امروزه شهرهای کشورهای در حال توسعه و توسعه‌یافته، به‌طور هم‌زمان در حال تجربهٔ تغییرات سریع و رشد در مساحت و جمعیت هستند. لازمهٔ مدیریت رشد شهری پایدار و برنامه‌ریزی توسعهٔ شهری، درک الگوهای صحیح رشد شهری است. در این تحقیق سعی شده تا روند گسترش مناطق شهری تبریز با استفاده از تصاویر ماهواره‌ای از سال ۱۳۹۲ تا ۱۳۷۲ برآورد، و نقشهٔ رشد شهری سال ۱۴۰۷ با استفاده از مدل ترکیبی مارکوف-سلول‌های خودکار (CA-Markov) شبیه‌سازی شود. نتایج نشان می‌دهد در این مدت مناطق شهری در سال ۱۳۷۲ از ۷۰ هزار و ۹۰ به ۱۱ هزار و ۶۹۷ هکتار در سال ۱۳۹۲ افزایش داشته است که ۶۴/۹۸ درصد رشد را نشان می‌دهد، همچنین با استفاده از مدل CA-Markov با دقت کلی ۹۱ درصد می‌توان گفت این افزایش در پانزده سال آینده، یعنی تا سال ۱۴۰۷ نیز ادامه خواهد داشت و با رشد ۲۵ درصدی در مقایسه با سال ۱۳۹۲ به ۱۴ هزار و ۶۹۰ هکتار خواهد رسید، با توجه به این مستله نیاز به برنامه‌ریزی مناسب بهمنظور کاهش آسیب‌های ناشی از رشد شهری به دیگر ابعاد شهری احساس می‌شود.

واژه‌های کلیدی: تبریز، رشد شهری، سنجش‌ازدور، AHP، CA-Markov

مقدمه

در حال حاضر ۵۴/۶ درصد از جمعیت جهان در شهرها زندگی می‌کنند که پیش‌بینی می‌شود تا سال ۲۰۵۰ میلادی، این مقدار به ۶۶/۷ درصد برسد. گفتنی است جمعیت شهرهای جهان رشد سریعی داشته و از ۷۴۶ میلیون نفر در سال ۱۹۵۰ به ۳ میلیارد و ۹۰۰ میلیون نفر در سال ۲۰۱۴ رسیده است. پیش‌بینی می‌شود تا سال ۲۰۵۰، شهرنشینی همراه با رشد جمعیت، ۲/۵ میلیارد نفر به جمعیت شهرنشینی‌های جهان بیفزاید که این افزایش قریب به ۹۰ درصدی بیشتر در آسیا و آفریقا خواهد بود (گزارش سازمان ملل، ۲۰۱۴). رشد شهرنشینی ایران در نیم‌قرن اخیر، بهویژه از دهه ۱۳۵۵، سرعت زیادی گرفته است. ۳۱/۴ درصد از کل جمعیت ایران در سال ۱۳۳۵ در شهرها زندگی می‌کردند که در سال ۱۳۵۵ به ۴۷ درصد، در سال ۱۳۶۵ به ۵۴/۳ درصد و در حال حاضر به ۷۳ درصد رسیده (مرکز آمار ایران، ۱۳۹۰) و میانگین رشد جمعیت شهری کشور در طول این دوره بیش از چهار برابر میزان رشد جمعیت روسیایی بوده است. توسعهٔ کنترل‌نشده مناطق شهری، به مسائل گسترش محیطی و اجتماعی می‌انجامد و به نگرانی اصلی برای طراحان و سیاستمداران شهری در کشورهای توسعه‌یافته و در حال توسعه منجر می‌شود (فرنکل و اشکاری، ۲۰۰۸؛ بروچکر، ۲۰۰۰).

توسعهٔ مهارنشده و بی‌رویه شهری، موجب پراکنده شدن قطعات ساخته‌نشده بین قطعات ساخته‌شده (سولیوان و لول، ۲۰۰۶؛ ۱۶۵)، اسراف در استفاده از منابع طبیعی و زمین (استرام و کوهن، ۲۰۰۶؛ ۴۸۹)، اتلاف انرژی و آلودگی ناشی از رفت‌وآمد زیاد اتومبیل‌ها (بروچل و موخرجی، ۲۰۰۳؛ ۱۵۳۶) تشدید جدایی‌گرینی اجتماعی، تخریب محیط زیست و ازدست‌رفتن تنوع زیستی (آلبرتی، ۱۷۸؛ ۲۰۰۵) مصرف نایه‌جا و غیرعادلانه هزینه‌های توسعه و عمران در نواحی مختلف می‌شود (ریچاردسون و بایی، ۱۶۰؛ ۲۰۰۴). در این بین، تبدیل زمین‌های طبیعی به مناطق شهری تأثیرات شدیدی بر اکوسيستم، تنوع زیستی، سیستم‌های هیدرولوژیکی و آب‌وهوا دارد (چو و دیگران، ۲۰۰۷). از آنجا که گسترش شهری روندی اجتناب‌ناپذیر است، تلاش‌های برنامه‌ریزان شهری در راستای هدایت آن به نحوی است که منابع طبیعی و نیازها و حقوق مردم حفظ شود (میلاس، ۱۹۸۱، ۲۰۲). با توجه به تأثیر اساسی شکل شهر بر پایداری آن، لزوم شناخت، مطالعه و درک ابعاد مختلف آن و هدایتش در راستای توسعهٔ پایدار ضروری است (ویلیام و بورتون، ۲۰۰۰؛ ۴)؛ بدین ترتیب، پژوهشگران، طراحان و تصمیم‌گیران در حوزهٔ مدیریت محیط زیست، منابع طبیعی و برنامه‌ریزی شهری به‌منظور اتخاذ تصمیم و ارائهٔ طرح‌های کاربردی برای آینده، بیش از پیش اطلاعات دقیقی در رابطه با تغییرات کاربری و رشد شهری دارند و درکی جامع از نیروهای مؤثر بر این تغییرات شهری، برنامه‌ریزی و کنترل زمین و تحولات آن برای تصمیم‌گیرهای صحیح در آینده، به‌منظور طراحی کاربری زمین مورد نیاز است (خاکپور و دیگران، ۱۳۸۶؛ ۲).

کمتر شهری در ایران وجود دارد که با مشکلات ناشی از توسعه و گسترش شهری مواجه نباشد. کلان‌شهر تبریز، بزرگ‌ترین شهر شمال غرب ایران و پنجمین شهر پرجمعیت ایران، نمونه‌ای از این شهرهای است که رشد و توسعهٔ سریع آن طی دهه‌های اخیر، سازمان فضایی و نظام محله‌بندی سنتی آن را در هم‌شکسته و شهری که تا چند دهه پیش در فضایی محدود، ارگانیک و منسجم شکل گرفته بود و با برج و بارو در فضایی کالبدی سخت محصور بود، امروزه گسترش زیادی یافته و گرفتار ساختاری متخلل و ناموزون شده است. در این پژوهش تلاش شده است با استفاده از تصاویر ماهواره‌ای LIDAR، سنجنده TM5 و OLI ماهواره‌ای لندست و قابلیت‌های نرم‌افزارهای IDRISI 17.0.2 و ArcGIS 10.2 تغییرات مناطق رشد شهری تبریز در طول بیست سال، از ۱۳۷۲ تا ۱۳۹۲ با جزئیات بیشتری برآورد، و با استفاده از مدل ترکیبی مارکوف و سلوال‌های خودکار، چگونگی تغییرات مناطق شهری تا سال ۱۴۰۷ پیش‌بینی و شبیه‌سازی شود.

مبانی نظری

توسعه مناسب شهری زمانی محقق می‌شود که از سرزمین به تناسب قابلیت‌های آن استفاده شود، برای این منظور لازم است مهم‌ترین عوامل دخیل در توسعه شهری تعیین، و نواحی گسترش شهر با توجه به روند کنونی شبیه‌سازی شود. پایش جهات توسعه شهری و پیش‌بینی آن اطلاعات پایه‌ای و مورد نیاز برای طراحی و برنامه‌ریزی بلندمدت شهر است. متأسفانه نقشه‌برداری زمینی گران است و به زمان زیادی نیاز دارد، البته بیشتر شهرهای در حال توسعه این نقشه‌های زمینی را در زمان‌های مختلف ندارند؛ بدین منظور در بیشتر تحقیقات پایش رشد شهری از جی‌آی‌اس و فتاوری سنجش‌از دور استفاده می‌شود (سودهیرا و دیگران، ۲۰۰۴: ۳۱). امروزه تصاویر ماهواره‌ای سنجش‌از دور به دلیل مزایای زیادی مانند هزینه و زمان بسیار کمتر، تکرار تصویربرداری، داشتن دید وسیع و قدرت تفکیک مکانی مناسب به طور گسترده در مباحث شهری استفاده می‌شود (دونی و دیگران، ۲۰۰۳: ۶۳). گفتنی است سیستم اطلاعات جغرافیایی یا GIS و سیستم‌های مدیریت پایگاه داده با قابلیت‌های نمایش، ذخیره‌سازی و آنالیز داده‌های رقومی به پایش، مدل‌سازی و پیش‌بینی اسپرال و رشد پراکنده شهری کمک کرده‌اند (لانگلی، ۲۰۰۰: ۲۲).

مطالعات متعددی به منظور کمی کردن، اندازه‌گیری الگوها و تجزیه و تحلیل روند رشد شهری انجام شده است. استفاده از ماتریس انتقال (لی و یه، ۱۹۹۸؛ سونار، ۱۹۹۸؛ ۱۹۹۲: ۲۲۶؛ مدواون و دیگران، ۲۰۰۱: ۷۹۱)، متربک‌های فضایی و سرزمین (هرولد و دیگران، ۲۰۰۵: ۳۷۱)، آمارهای فضایی (تورنس و دیگران، ۲۰۰۰: ۲)، روش سلول‌های خودکار (وایت و دیگران، ۱۹۹۹: ۱۸۱) و روش آنتروپی (سون و دیگران، ۲۰۰۷: ۳۵۷؛ یه و خیراء، ۲۰۰۱: ۹۳۸) از جمله روش‌های متداول بررسی میزان تغییرات و رشد شهری بوده‌اند. مدل ترکیبی مارکوف با سلول‌های خودکار (CA-Markov) با تعیین احتمال تغییرات کاربری / پوشش سرزمین در فرایند زنجیره مارکوف و شبیه‌سازی تغییرات مکانی آن از راه تعیین قوانین محلی با استفاده از فیلتر مکانی سلول‌های خودکار و نقشه‌های شایستگی کاربری‌ها به مدل‌سازی دینامیک تغییرات زمانی و مکانی کاربری / پوشش سرزمین می‌پردازد (خوش‌گفتار، ۱۳۸۷: ۳۳). مدل CA-Markov تلفیقی از سلول‌های خودکار، زنجیره مارکوف و تخصیص چندمنظوره اراضی است که برای پیش‌بینی تغییرات آینده پوشش و کاربری اراضی به کار می‌رود. در ابتدا با به کارگیری مدل زنجیره مارکوف، احتمال تغییر طبقات نقشه کاربری به یکدیگر در قالب ماتریس احتمال تغییر وضعیت کاربری‌ها و بر مبنای تغییرات مساحتی به موقع پیوسته بین زمان t_0 و t_1 محاسبه می‌شود (سانگ و دیگران، ۲۰۱۱: ۹۴۰). گفتنی است خروجی مدل مارکوف (ماتریس تغییر وضعیت کاربری‌ها) از نظر ماهیت، غیرمکانی است؛ یعنی در آن هیچ دانش و آگاهی از موقعیت جغرافیایی کاربری‌های زمین وجود ندارد. برای پیش‌بینی موقعیت مکانی کاربری‌ها در زمان t_{n+1} فن سلول‌های خودکار به همراه این مدل به کار گرفته می‌شود. در حقیقت مدل CA-Markov مؤلفه‌های مجاورت مکانی و دانش کاربر را به توزیع مکانی احتمال تبدیل کاربری‌ها به مدل زنجیره مارکوف اضافه می‌کند. در ادامه برخی مطالعاتی که محققان داخلی و خارجی به منظور پیش‌بینی تغییرات کاربری اراضی با استفاده از مدل CA-Markov انجام داده‌اند، بیان می‌شود.

هنریگز و دیگران نقشه‌های شهری را در سه زمان مختلف با استفاده از تصاویر فتوگرامتری هوایی و مدل CA-Markov رشد شهری مناطق ساخته شده در لس‌آنجلس را با دقت کلی ۷۹ درصد شبیه‌سازی کردند (هنریگز و رمررو، ۲۰۰۶: ۹۴۵). در مطالعه دیگری کاموسوکو و دیگران این نقشه‌ها را با استفاده از مدل مذبور و داده‌های ماهواره‌ای لندست، در چهار زمان مختلف مربوط به کاربری‌های اراضی ایالت شرقی زیمباوه شبیه‌سازی کردند که دقت کلی برای نقشه‌های سال‌های ۲۰۰۰ و ۲۰۰۵ به ترتیب ۶۹ و ۸۳ درصد به دست آمد (کاموسوکو و دیگران، ۲۰۱۳: ۱۲۱). از مطالعات خارجی دیگر نیز می‌توان به بررسی تغییرات فضایی و شبیه‌سازی رشد روستاهای ایالت بیجانگ چین (سانگ و دیگران، ۹۳۹: ۲۰۱۱)، رشد کریدور هکسی در چین با تصاویر ماهواره لندست و پیش‌بینی تغییرات سال ۲۰۱۱ با مدل CA-

Markov (يانگ و ديجران، ۱۴۰۴: ۹۲۱) اشاره کرد. خوش‌گفتار و طالعی، به منظور شبیه‌سازی رشد شهری تهران در سال ۲۰۲۵ از این مدل به همراه تصاویر ماهواره‌لنده استفاده در نرم‌افزار ادريسی استفاده کردند و توانستند رشد شهری تهران را با ۷۵ درصد شبیه‌سازی کنند (خوش‌گفتار و طالعی، ۱۳۸۹: ۱۹). ظاهری با تصاویر ماهواره‌لنده است به بررسی تغییرات شهر تبریز (ظاهری، ۱۳۸۷: ۲۰)، و علی‌محمدی و دیگران با استفاده از مدل مارکوف و تصاویر لندست به مدل‌سازی تغییرات شهر تهران پرداختند (علی‌محمدی و دیگران، ۱۳۸۹: ۱۱۸).

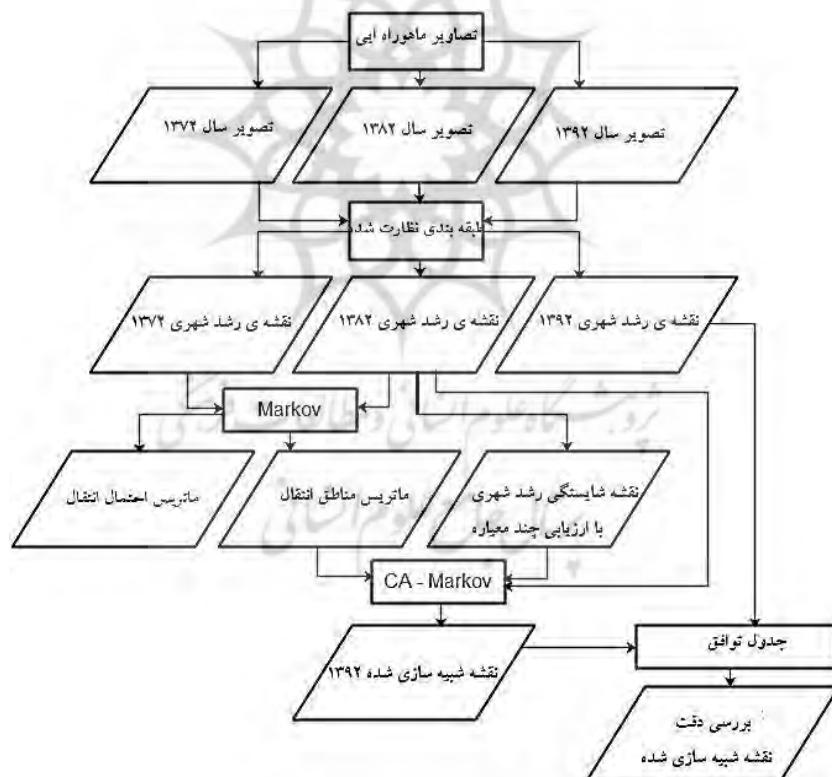
روش پژوهش

در اين پژوهش از ابزارهای موجود در نرم‌افزار IDRISI SELVA و توابع GIS برای شبیه‌سازی تغییرات کاربری اراضی و رشد شهری تبریز استفاده شده که شامل ۳ مرحله اصلی است (شکل ۱).

۱. محاسبه ماتریس احتمال انتقال با تحلیل زنجیره مارکوف؛

۲. محاسبه نقشه شبیه‌سازی شده با ارزیابی چندمعیاره و تحلیل سلسه‌مراتبی AHP؛

۳. شبیه‌سازی رشد شهری با مجموعه داده‌های مانند نقشه مناطق شهری سال ۱۳۷۲ به عنوان نقشه پایه، نقشه شبیه‌سازی رشد شهری سال ۱۳۸۲ و ماتریس احتمال انتقال ۱۳۸۲-۱۳۷۲ که با عملگر مکانی CA با يكديگر تلفيق شده‌اند.



شکل ۱. روند اجرای پژوهش

در این پژوهش، به منظور شناسایی و ایجاد نقشه‌های کاربری اراضی شهر تبریز، تصاویر سنجنده‌های ماهواره‌لنده در سال‌های ۱۳۷۲، ۱۳۸۲ و ۱۳۹۲ از سایت زمین‌شناسی آمریکا (USGS^۱) گرفته شدند (جدول ۱). گفتنی است تصاویر بدون ابر بوده است و در ماههای تیر و مرداد پوشش گیاهی منطقه مورد نظر به رشد حداقلی خود رسیده است. درادامه، با استفاده از

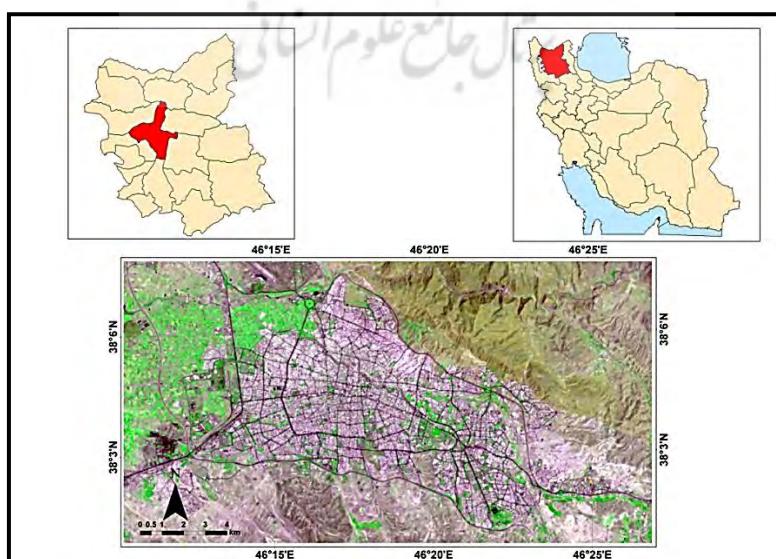
نرم افزار ENVI، محدوده شهر تبریز از تصاویر ماهواره‌ای مورد نظر جدا شد. از آنجا که تصاویر در سال‌های متفاوتی دریافت شده است، به تصحیحات رادیومتریکی و هندسی نیاز دارد، این تصحیحات با فن کاهش پیکسل تاریک از مقدار DN، و تصویرهای هندسی نیز با روش تصویر به تصویر (جنسن و لولا، ۱۹۸۷: ۲۴۵) با مبنای قراردادن تصویر سال ۱۳۹۲ سنجنده OLI

جدول ۱. مشخصات تصاویر دریافتی ماهواره‌ای

ماهواره	سنجدنه	روز / ماه	سال	تفکیک مکانی	ردیف / گذر
LANDSAT_5	TM	۳/۱۴	۱۳۷۲	۳۰	۱۶۸/۳۴
LANDSAT_5	TM	۲/۲۶	۱۳۸۲	۳۰	۱۶۸/۳۴
LANDSAT_8	OLI_TIRS	۴/۱۹	۱۳۹۲	۳۰	۱۶۸/۳۴

درادامه، با استفاده از طبقه‌بندی نظارت شده با نقاط تعلیمی و روش حداکثر احتمال (جنسن و لولا، ۱۹۸۷: ۲۴۷)، نقشه کاربری‌های اراضی شهر تبریز برای سه کاربری عمده مناطق شهری (کلاس اول)، اراضی کشاورزی به همراه باغ‌ها (کلاس دوم) و مناطق بایر (کلاس سوم) ایجاد شد، همچنین به‌منظور ایجاد نقشه شایستگی کاربری اراضی که درادامه توضیح داده خواهد شد، از نقشه ۱:۲۰۰۰ و ۱:۵۰۰۰۰ شهر تبریز سال ۱۳۹۰ که از سازمان نقشه‌برداری کشور گرفته شده بود استفاده شد.

گفتنی است قلمرو جغرافیایی پژوهش، شهر تبریز یکی از شهرهای بزرگ ایران و مرکز استان آذربایجان شرقی است که با داشتن ۱ میلیون و ۴۹۴ هزار و ۹۹۸ نفر، بیش از ۴۰ درصد از جمعیت استان را دارد و پنجمین شهر پرجمعیت کشور پس از تهران، اصفهان، مشهد و کرج، و دویست و بیست و ششمین شهر پرجمعیت جهان محسوب می‌شود (مرکز آمار ایران، ۱۳۹۰). تبریز بزرگ‌ترین شهر منطقه شمال غرب ایران و قطب اداری، ارتباطی، بازرگانی، سیاسی، صنعتی، فرهنگی و نظامی این منطقه است که بزرگ‌ترین صنایع سنگین عمده فعال در آن، طیف گسترده‌ای از صنعت سیمان، نساجی، ماشین‌سازی و پتروشیمی را شامل می‌شود (پورتال شهرداری تبریز، ۱۳۹۶). شهر تبریز در ۴۶ درجه و ۱۷ دقیقه شرقی، و ۳۸ درجه و ۵ دقیقه عرض شمالی از نصف‌النهار گرینویچ واقع شده است و ارتفاع تقریبی آن از سطح دریا، ۱۳۵۰ متر است. شکل ۲ موقعیت این شهر را در منطقه شمال غرب ایران نمایش می‌دهد.



شکل ۲. موقعیت مکانی شهر تبریز به همراه تصویر سنجنده OLI سال ۱۳۹۲

تشریح مدل CA-Markov

«آندری آندریچ مارکوف^۱» روسی در سال ۱۹۰۷ زنجیره مارکوف را ارائه کرد که دنباله‌ای از فرایندهای تصادفی بود که در آن نتیجه هر فرایند در هر زمان، تنها به نتیجه فرایند در زمان مجاور آن بستگی دارد (نوریس و دیگران، ۱۹۹۸: ۲۵). گفتنی است هر زنجیره مارکوف با تعدادی از وضعیت‌ها و احتمالات تغییر بین وضعیت‌ها مشخص می‌شود، همچنین مدل‌های مبتنی بر آن اطلاعات پیچیده را در قالب ماتریس تغییر وضعیت گردآوری می‌کند (ونگ، ۲۰۰۲: ۲۷۹)؛ از این‌رو با کمک این زنجیره می‌توان سیستم‌های بسیار پیچیده و مركب را که فرایندهای زیربنای در آن شناسایی نمی‌شوند مدل‌سازی کرد. خروجی روش زنجیره‌های مارکوف به شکل ماتریس احتمالی تغییر و یک تصویر خروجی از ماتریس احتمال تغییر برای سال افق است. در مطالعات تغییر کاربری اراضی، با استفاده از این روش می‌توان توزیع مساحتی کاربری زمین در انتهای یک دوره زمانی را با استفاده از توزیع کاربری در ابتدای دوره و ماتریس تغییر وضعیت پیش‌بینی کرد. ماتریس احتمال انتقال به دست آمده از تحلیل زنجیره مارکوف، ماتریسی $m \times m$ است و مقدار زمینی را که در بازه زمانی مورد نظر به یک کلاس اختصاص یافته است تعیین می‌کند، همچنین اعداد قطری در این ماتریس نسبت سلوهایی را نشان می‌دهد که در طول زمان بدون تغییر می‌ماند (نوریس و دیگران، ۱۹۹۸: ۲۵). رابطه ذیل چگونگی به دست آوردن P_{ij} را نشان می‌دهد:

$$P_{ij} = \sum_{k=1}^r p_{ik} p_{kj} \quad (1)$$

در معادله فوق، P_{ij} احتمال رفتن از وضعیت i به وضعیت j را پس از n گام نشان می‌دهد. معمولاً P_{ij} را با توجه به وضعیت‌های یک سیستم با یک آرایش مربعی مرتب می‌کنند که نتیجه آن ماتریس مربع P_{ij} است که ماتریس تغییر وضعیت زنجیره مارکوف نامیده می‌شود:

$$\begin{matrix} & p_{..} & p_{.1} & p_{.n} \\ p_{ij} & p_{1..} & p_{11} & p_{1n} \\ & p_{n..} & p_{n1} & p_{nn} \end{matrix} \quad (2)$$

روش سلوهای خودکار موسوم به CA^۲ مکانیزمی پردازشی با فضای سلوی است که این سلوهای ارتباطی متقابل دارند و هریک از آن‌ها دارای یک ارزش (وضعیت) هستند، این وضعیت‌ها در دوره زمانی بعدی، با تأثیر از وضعیت سلوهای همسایه و برخی قوانین، ممکن است تغییر کند و با وضعیت جدیدی روبرو شود. عناصر تشکیل‌دهنده CA عبارت است از: شبکه سلوی، وضعیت سلوی، همسایگی، زمان و قوانین انتقال (ارسنجانی و دیگران، ۲۰۰۳: ۲۷۲).

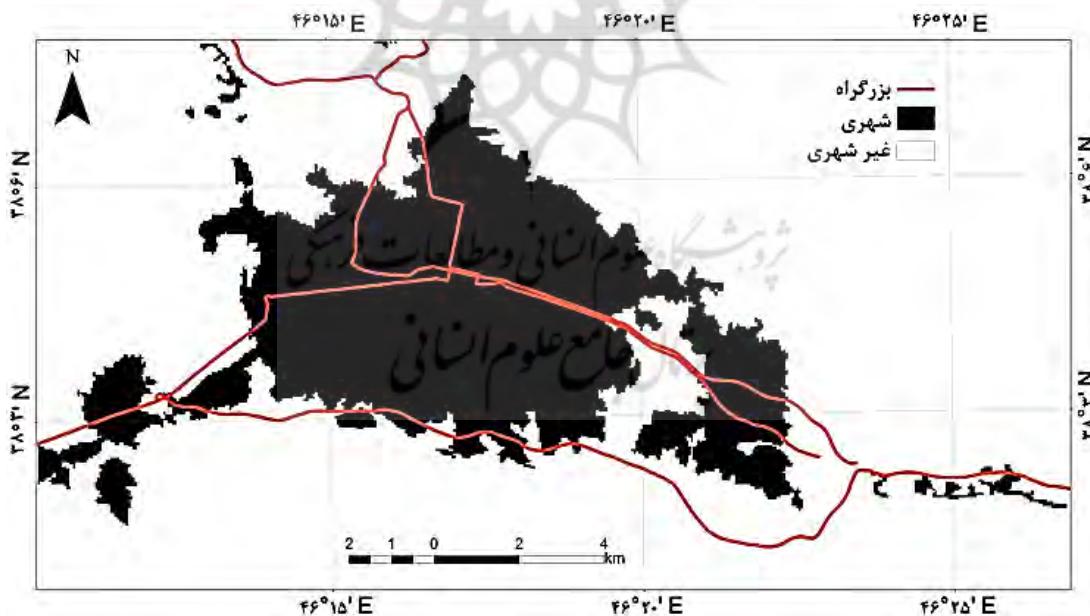
شایان ذکر است که قوانین انتقال موتور اصلی تغییرات در مدل CA، رفتار سلوهای را طی فرایند تکامل در مراحل زمانی مختلف، مشخص و وضعیت آینده سلوهای را تعیین می‌کند. این قوانین طرز عمل سیستم واقعی را منعکس، و سیستم‌ها را به عناصر ساده‌ای تجزیه می‌کند که پویایی سیستم در اثر همین عناصر است (سیراکولیس و دیگران، ۲۰۰۰: ۲۱۰). در این بین، قوانین انتقال به صورت یکنواخت و همزمان در سراسر سلوهای اجرا می‌شود؛ برای مثال، در CA شهری، قوانین انتقال در رابطه با فرایند توسعه شهری تعریف، و نقشه‌های شایستگی سرزمین با استفاده از فاکتورهای تأثیرگذار و محدودیت مکانی رشد شهری (تناسب فیزیکی، دسترسی به حمل و نقل و ...) به منظور تعریف قوانین انتقال تولید می‌شوند. این نقشه‌ها شایستگی تبدیل هر سلوهای را از یک کاربری به کاربری‌های دیگر نشان می‌دهند. مقادیر پیکسل‌های نقشه‌های شایستگی به صورت گسسته در دامنه صفر تا ۲۵۵ قرار دارد؛ عدد صفر بیانگر نداشتن

1. A. A. Markov
2. Cellular Automata

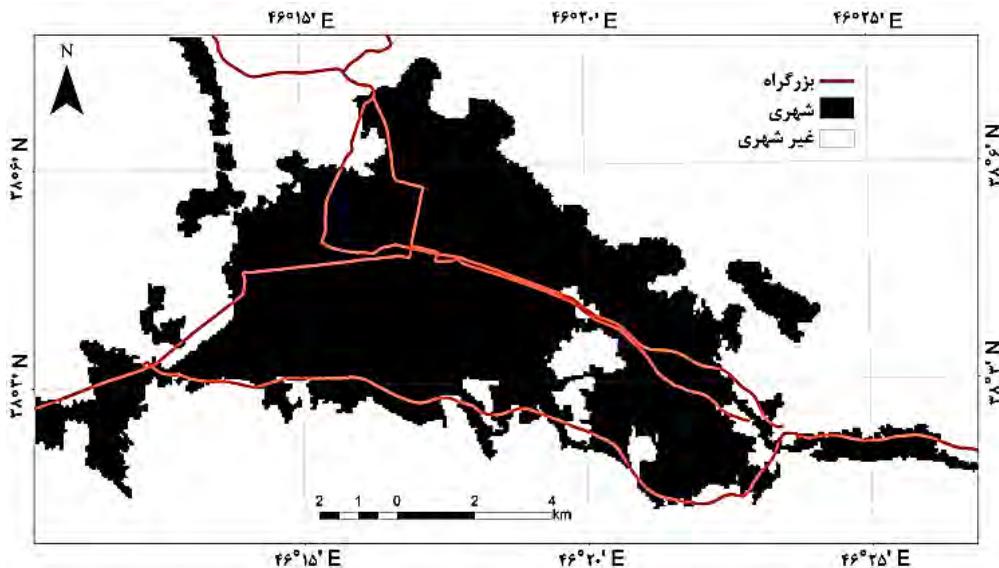
شاپیستگی و عدد ۲۵۵ نشان‌دهنده حداکثر شاپیستگی برای تبدیل کاربری از یک طبقه به طبقات دیگر است. در این مطالعه، به منظور ایجاد نقشه‌های شاپیستگی، از ارزیابی چندمعیاره استفاده، و فاکتورهای محدودیت مکانی به همراه فاکتورهای تأثیرگذار رشد شهری شناسایی شده است. محدودیت‌های مکانی شامل مناطق ساخته‌شده قبلی و منابع آبی (حریم پنجاه متری) و فاکتورهای رشد شهری در سه معیار اصلی، بیوفیزیکی (نقشه شیب، فاصله از مناطق آبی)، کاربری زمین (فاصله از مناطق شهری ساخته‌شده) و اجتماعی و اقتصادی (فاصله از مرکز درمانی، آموزشی، تجاری، جاده‌های اصلی و پارک‌های شهری) تقسیم‌بندی شده است. گفتنی است برای سایر کاربری‌ها، تنها فاکتور نوع کاربری سرزمین در تهیه نقشه‌های شاپیستگی به کار گرفته شده و اهمیت میان فاکتورها با اختصاص وزن نسبی به زوج فاکتورها از طریق پروسه تحلیل سلسله‌مراتبی AHP که ابزاری برای استخراج وزن است (ساعتی، ۱۹۹۷، ۶۸) تعیین شده است. امتیازدهی بین زوج فاکتورها را بیست نفر از کارشناسان برنامه‌ریزی شهری صورت دادند که درنهایت، تحلیل چندمعیاره با مشارکت محدودیت‌ها و فاکتورهای وزن‌دهی شده مذکور اجرا، و نقشه شاپیستگی رشد شهری تولید شد (شکل ۶). همچنین نقشه‌های شاپیستگی زمین‌های بایر و مزارع کشاورزی تنها براساس محدودیت‌های هر پوشش تهیه شد.

بحث و یافته‌ها

به منظور شبیه‌سازی و بررسی تغییرات رشد شهری، تصاویر ماهواره‌ای سال‌های ۱۳۷۲، ۱۳۸۲ و ۱۳۹۲ شهر تبریز از سایت زمین‌شناسی آمریکا دریافت، و مناطق ساخته‌شده شهری به روش طبقه‌بندی نظارت شده با نقاط تعلیمی و روش حداکثر احتمال استخراج شد (شکل‌های ۳، ۴ و ۷).



شکل ۳. نقشه‌های مناطق شهری تبریز سال ۱۳۷۲



شکل ۴. نقشه‌های مناطق شهری تبریز سال ۱۳۸۲

به منظور ارزیابی دقت نقشه‌های تولیدشده از تصاویر ماهواره‌ای، از ماتریس خطای همراه تصاویر گوگل ارث و نقشه‌های ۱:۲۰۰۰۰ شهر تبریز، که از سازمان نقشه‌برداری کشور دریافت شده بود استفاده شد. میزان دقت کلی و کاپا برای هریک از نقشه‌های ایجادشده در جدول ۲ نشان داده شده است. باید توجه داشت که دقت کمتر سال‌های ۱۳۷۲ و ۱۳۸۲ در مقایسه با سال ۱۳۹۲ به دلیل کیفیت کمتر سنجنده‌های TM در مقایسه با OLI ماهواره لندست است.

جدول ۲. میزان دقت کلی و کاپای نقشه‌های طبقه‌بندی شده

سال	کاپا	دقت کلی
۱۳۷۲	۰/۷۹	۰/۸۲
۱۳۸۲	۰/۷۹	۰/۸۲
۱۳۹۲	۰/۸۹	۰/۹۲

با توجه به مقایسه رشد جمعیت و مساحت مناطق ساخته شده شهری در طول سال‌های مورد نظر می‌توان گفت مساحت مناطق ساخته شده شهری به ترتیب در سال‌های ۱۳۷۲ و ۱۳۸۲ برابر ۷۰۹۰ و ۹۰۶۳ هکتار، و جمعیت نیز به ترتیب ۱ میلیون و ۱۲۸ هزار و ۷۶۳ و ۱ میلیون و ۳۳۱ هزار و ۹۳۳ نفر بوده است که مناطق شهری ۲۷/۸۲ درصد و جمعیت ۱۸ درصد رشد را نشان می‌دهد. درنتیجه، رشد مناطق شهری ۱/۵ برابر بیشتر از رشد جمعیت از سال ۱۳۷۲ تا ۱۳۸۲ بوده است. درنهایت، در سال ۱۳۹۲ مساحت مناطق ساخته شده به ۱۱ هزار و ۶۹۷ هکتار، و جمعیت به ۱ میلیون و ۵۱۴ هزار و ۷۰۰ رسید. از سال ۱۳۸۲ تا ۱۳۹۲ نیز میزان رشد مناطق شهری و جمعیت به ترتیب ۰/۰۶ و ۰/۷۲ درصد بوده است. نتایج این تحقیق نشان می‌دهد نسبت رشد مناطق ساخته شده در تبریز از نسبت رشد جمعیت آن پیشی گرفته است. شکاف دو برابری بین رشد مناطق شهری و جمعیت در این دوره نیز نشان می‌دهد توسعه افقی بیشتر از فرم عمودی اتفاق افتاده است. در طول این دوره مناطق متعدد صنعتی، تجاری و مسکونی از جمله شهرک پرواز و اندیشه توسعه پیدا کردند. اگرچه توسعه افقی تبریز در همه جهات صورت گرفته، در راستای بزرگراه تهران به تبریز (وروودی غربی)، بزرگراه مراغه به تبریز (وروودی شرقی) و بزرگراه مرند به تبریز (وروودی شمالی) چشمگیرتر است.

جدول ۳. میزان تغییرات مناطق شهری و جمعیت

مناطق شهری (هکتار)	سال	در مقایسه با سال قبل	در صد تغییر مناطق شهری	در صد تغییر جمعیت (نفر)	مقایسه با سال قبل	درصد تغییر جمعیت
۷۰۹۰	۱۳۷۲	۱۱۲۸۷۶۳				
۹۰۶۳	۱۳۸۲	۱۳۳۱۹۳۳	۲۷/۸۲	۱۹۷۳	۲۰۳۱۷۰	۱۸
۱۱۶۹۷	۱۳۹۲	۱۵۱۴۷۰۰	۲۹/۰۶	۲۶۳۴	۱۳۲۷۶۷	۱۳/۷

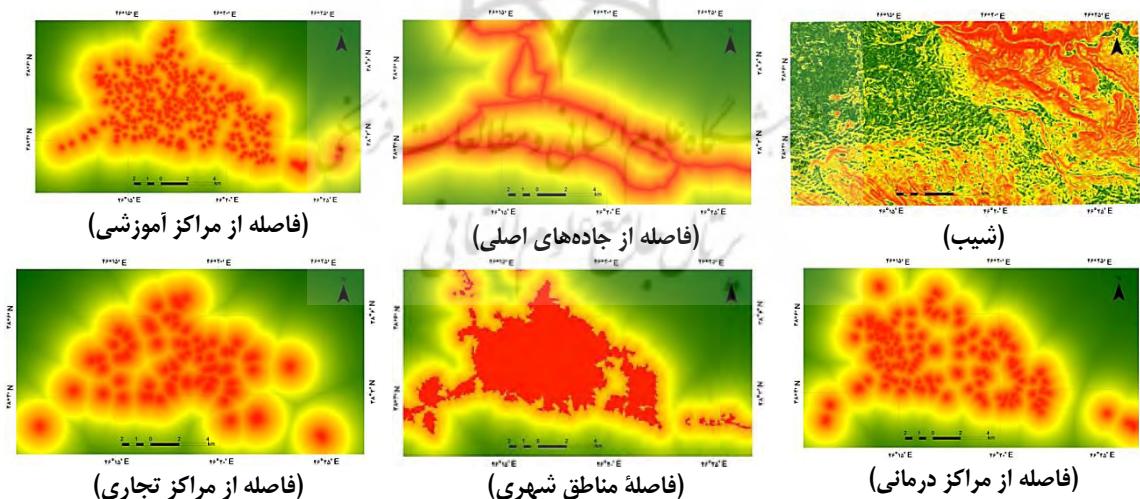
به منظور بررسی میزان دقت مدل مارکوف با سلول‌های خودکار سعی شد نقشه سال ۱۳۹۲ با مدل شبیه‌سازی، (شکل ۸) و با نقشه واقعی سال ۱۳۹۲ (شکل ۷) که از تصاویر ماهواره‌ای ایجاد شده است مقایسه شود. برای نقشه شبیه‌سازی شهری سال ۱۳۹۲، سه مجموعه داده با عملگر مکانی CA با یکدیگر تلفیق شده‌اند:

۱. نقشه مناطق شهری سال ۱۳۷۲ به عنوان نقشه پایه؛

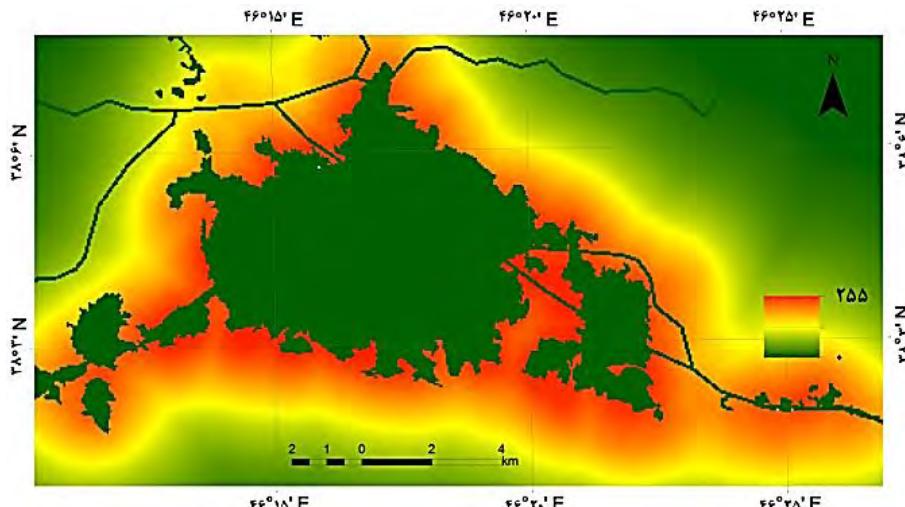
۲. ماتریس احتمال انتقال ۱۳۸۲-۱۳۷۲؛

۳. نقشه شایستگی رشد شهری سال ۱۳۸۲ (شکل ۶)

در این بین، ده بار تکرار برای مدل CA در نظر گرفته شد که در هر تکرار، نقشه شایستگی در داخل فیلتر 5×5 بار دیگر وزن دهی شد تا مکان مناطق شهری تعیین شود (پونتیوس و مالانسون، ۲۰۰۵؛ ۲۶۰)؛ بدین ترتیب در پایان هر تکرار، نقشه شهری با همپوشانی تمامی نتایج بدست آمده از مراحل قبلی تولید می‌شود. درنهایت، نقشه شبیه‌سازی شده سال ۱۳۹۲ با استفاده از داده‌های مورد نظر بدست آمد (شکل ۵). گفتنی است به منظور ایجاد نقشه شایستگی مناطق رشد شهری از شش نقشه فاکتور شامل، شب، فاصله از جاده‌های اصلی، مراکز آموزشی، درمانی و تجاری و مناطق شهری ساخته شده استفاده شد (شکل ۵) که با GIS و ترکیب خطی وزنی با یکدیگر همپوشانی شدند.



شکل ۵. نقشه‌های فاکتور کاربردی در مدل‌سازی توسعه شهری سال ۱۳۹۲

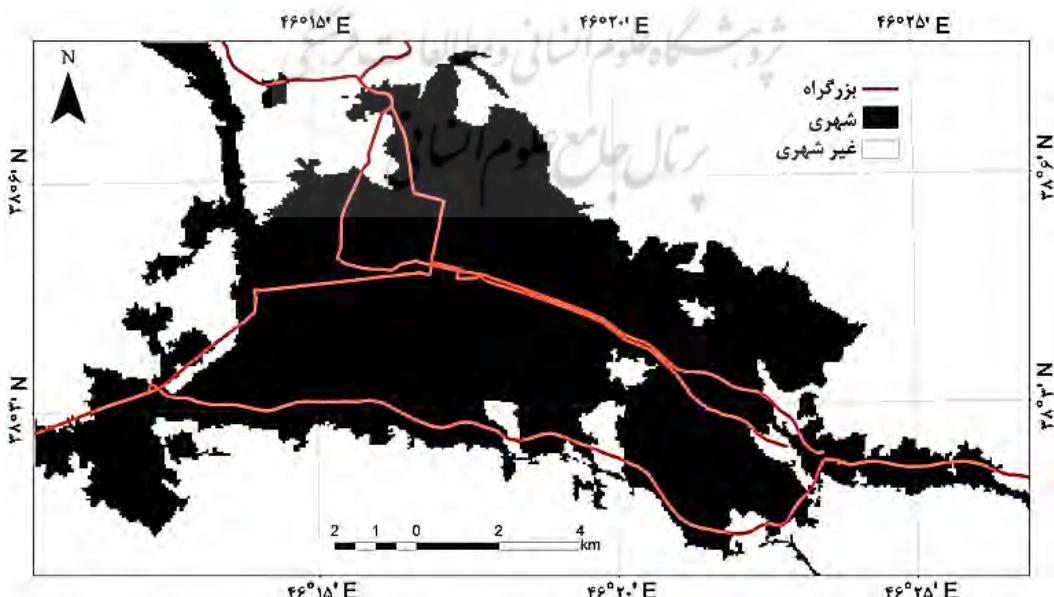


شکل ۶. نقشهٔ شایستگی رشد شهری در سال ۱۳۸۲

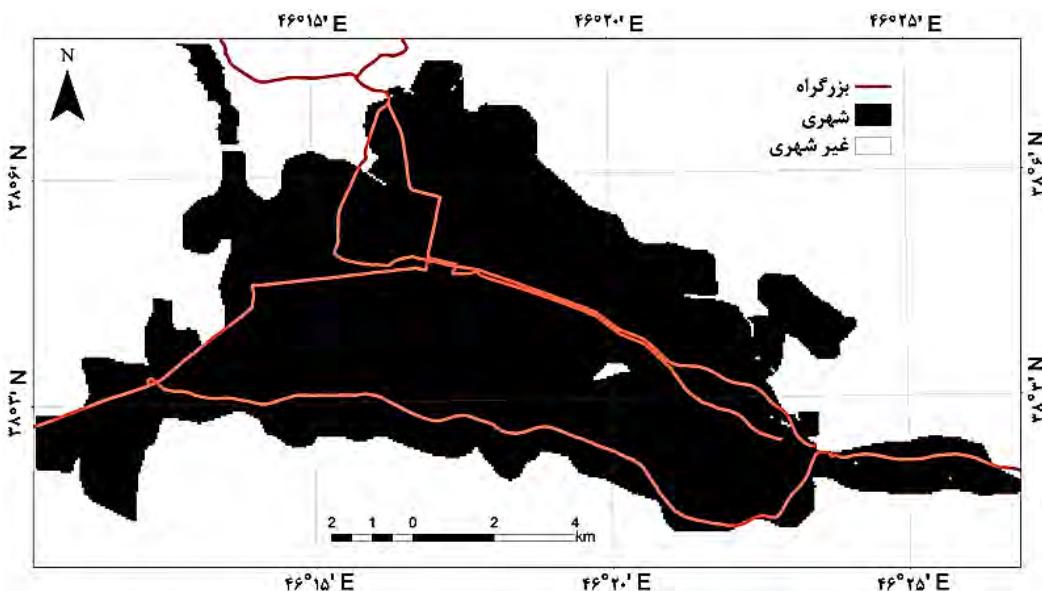
با توجه به ماتریس احتمال به دست آمده در فاصله زمانی ۱۳۸۲-۱۳۹۲ (جدول ۴) می‌توان گفت ۰/۹۶ درصد از مناطق شهری و ۰/۸۸ از مناطق غیرشهری بدون تغییر باقی خواهند ماند که از این میان، پایداری مناطق شهری به نسبت بالاتر است. همچنین ۰/۱۲ درصد از مناطق غیرشهری به مناطق شهری تبدیل شده است.

جدول ۴. ماتریس احتمال انتقال رشد شهری (۱۳۹۲ - ۱۳۸۲)

		۱۳۹۲	
		مناطق شهری	۱۳۷۲
مناطق غیرشهری		۰/۹۶	مناطق شهری
	۰/۰۴	۰/۹۶	مناطق غیرشهری
	۰/۸۸	۰/۱۲	

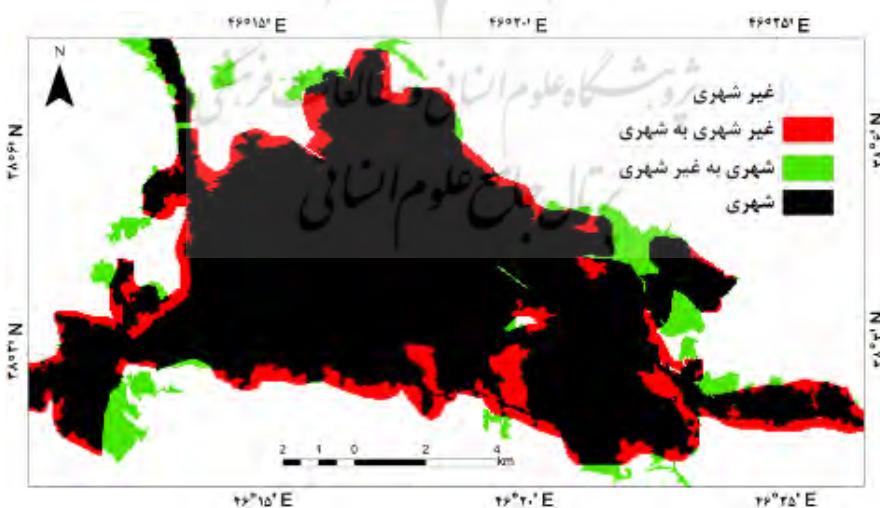


شکل ۷. نقشهٔ واقعی توسعهٔ شهری تبریز در سال ۱۳۹۲



شکل ۸. نقشه پیش‌بینی شده توسعه شهری تبریز در سال ۱۳۹۲

به منظور ارزیابی دقت و صحت نقشه پیش‌بینی شده با CA-Markov، از عمل تلفیق^۱ در نرم‌افزار ادريسی استفاده شد که میزان توافق بین دو تصویر طبقه‌بندی شده و پیش‌بینی شده مربوط به یک سال، به صورت جدولی و تصویری نشان داده و شاخص کاپا و دقت کلی بین آن‌ها محاسبه شده است. هرچه مقدار شاخص کاپا و دقت کلی به یک، یا بر حسب درصد به صد نزدیک‌تر باشد، نشان‌دهنده اعتبار زیاد مدل در شبیه‌سازی است (جنسن و لولا، ۱۹۸۷: ۲۴۸). با توجه به ماتریس خطا بین نقشه واقعی و پیش‌بینی سال ۱۳۹۲، صحت کلی برای نقشه پیش‌بینی شده سال ۱۳۹۲ برابر با ۰/۹۱۳۳ و شاخص کاپا نیز برابر با ۰/۸۱۶۴ به دست آمد. همچنین در شکل ۹، مناطقی از شهر که به درستی یا با اشتباہ پیش‌بینی شده بود مشاهده شد.



شکل ۹. ارزیابی دقت مدل CA-Markov (مناطق سبز مناطق شهری است که در مدل پیش‌بینی نشده، مناطق قرمز نیز به اشتباہ مناطق شهری پیش‌بینی شده است).

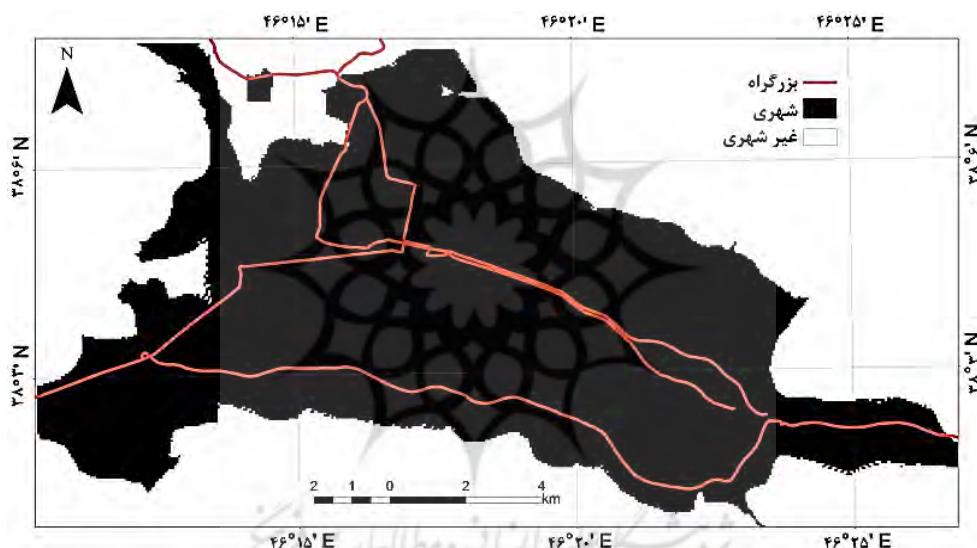
در جدول ۵، نتایج مقایسه بین نقشه شبیه‌سازی شده با نقشه واقعی سال ۱۳۹۲ بر حسب هکتار نشان داده شده است. با توجه به نتایج به دست آمده، کل مساحت مناطق شهری ۱۱ هزار و ۶۹۷ و مناطق غیر شهری ۲۰ هزار و ۵۶۲ هکتار بوده

است که در نقشهٔ پیش‌بینی شده با مدل، مساحت مناطق شهری ۱۲ هزار و ۳۱۳، و مناطق غیرشهری ۱۹ هزار و ۳۳۰ هکتار به دست آمده است. درنتیجه، ۶۱۶ هکتار از مناطق شهری با برآورد کمتر و همین مقدار نیز در مناطق غیرشهری بیشتر برآورده است.

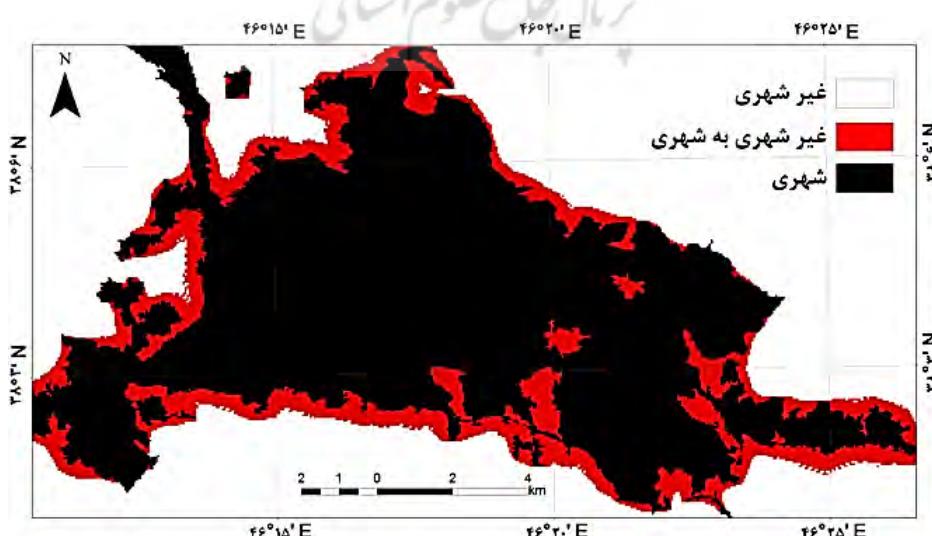
نقشهٔ پیش‌بینی سال ۱۴۰۷ (شکل ۱۰) با استفاده از ماتریس احتمال انتقال ایجاد شده از تغییرات سال‌های ۱۳۸۲ و ۱۳۹۲ با فاصله زمانی پانزده سال، نقشهٔ واقعی سال ۱۳۹۲ با مدل CA-Markov و نقشهٔ شایستگی رشد شهری سال ۱۳۹۲ ایجاد شد.

جدول ۵. مقایسه تغییرات کاربری اراضی به هکتار در نقشهٔ واقعی و پیش‌بینی شده سال ۱۳۹۲

نقشهٔ واقعی	درصد تغییرات	نقشهٔ پیش‌بینی شده	میزان اختلاف (هکتار)	+۵/۲۷
مناطق شهری	۱۱۶۹۷	۱۲۳۱۳	+۶۱۶	+۵/۲۷
مناطق غیرشهری	۱۹۹۴۶	۱۹۳۳۰	-۶۱۶	-۳/۰۸



شکل ۱۰. نقشهٔ پیش‌بینی شده توسعهٔ شهری تبریز در سال ۱۴۰۷



شکل ۱۱. مناطق رشدیافتة شهری در مقایسه با سال ۱۳۹۲ (مناطق با رنگ قرمز)

با توجه به شکل ۱۱ می‌توان گفت رشد مناطق شهری در حاشیه‌های شهری ادامه خواهد یافت و تمام زمین‌های خالی در مراکز شهری و اطراف جاده‌های اصلی را در بر خواهد گرفت، همچنین با توجه به ماتریس احتمال در فاصله زمانی ۱۴۰۷-۱۳۹۲ (جدول ۶) می‌توان گفت ۰/۹۴ درصد از مناطق شهری و ۰/۸۲ از مناطق غیرشهری بدون تغییر باقی خواهند ماند که از این میان، مناطق شهری پایداری بالاتری دارند، همچنین ۰/۱۸ درصد از مناطق غیرشهری به مناطق شهری تبدیل خواهند شد.

با توجه به جدول ۷ می‌توان گفت رشد شهری تبریز در سال ۱۴۰۷ نیز ادامه خواهد داشت و مناطق شهری از ۱۱ هزار و ۶۹۷ به ۱۴ هزار و ۶۹۰ هکتار خواهد رسید که نشان‌دهنده رشد ۲۵/۵۸ درصدی است، همچنین مناطق غیرشهری نیز از ۱۹ هزار و ۹۴۶ به ۱۶ هزار و ۹۵۳ هکتار کاهش یافته که با ۱۵/۰۱ درصد کاهش مواجه بوده است.

جدول ۶. ماتریس احتمال انتقال رشد شهری (۱۴۰۷ - ۱۳۹۲)

		۱۴۰۷	
		مناطق شهری	مناطق غیرشهری
مناطق شهری	۱۳۹۲		
۰/۰۶	۰/۹۴	مناطق شهری	
۰/۸۲	۰/۱۸	مناطق غیرشهری	

جدول ۷. مقایسه تغییرات کاربری اراضی به هکتار در نقشه واقعی و پیش‌بینی شده سال ۱۴۰۷

مناطق شهری	مناطق غیرشهری	۱۹۹۴۶	۱۶۹۷	۱۴۶۹۰	۱۰۴۷	نقشه واقعی ۱۳۹۲	نقشه پیش‌بینی شده ۱۴۰۷	میزان اختلاف (هکتار)	درصد تغییرات
				۱۴۶۹۰	۱۰۴۷	۱۳۹۲	۱۴۰۷	+۲۵/۵۸	+۲۹۹۳
				-۱۶۹۵۳	-۲۹۹۳			-۱۵/۰۱	

نتیجه‌گیری

حقیقت این است که باید فشار انسانی و ساختمنی در بخش‌های مختلف شهر تا اندازه‌ای برابر، و اختلاف زیادی نداشته باشد. در غیر این صورت، به توسعه افقی شهری منجر شده و خسارت‌های زیادی را به ابعاد مختلف شهری در پی خواهد داشت. در این مقاله سعی شد تا با استفاده از تصاویر ماهواره‌ای و قابلیت‌های سیستم اطلاعات جغرافیایی، همچنین با به کارگیری مدل ترکیبی CA-Markov، تغییرات مناطق شهری و غیرشهری تبریز در طول سال‌های ۱۴۰۷ تا ۱۳۷۲ به ۱۴۰۷ بررسی شود که در آن دقیق و صحت استفاده از مدل مذبور در مطالعات رشد شهری با شاخص کاپا ۰/۸۲ و دقیق کلی ۰/۹۱ اثبات شد. نقشه پیش‌بینی شده رشد شهری تبریز با استفاده از مدل CA-Markov در سال ۱۴۰۷ نشان داد که در پانزده سال آینده نیز این شهر به رشد شتابان خود ادامه خواهد داد (۰/۹۴ درصد)، البته رشد در همه جهات به یک اندازه نیست و در راستای محورهای ارتباطی تهران- تبریز، تبریز به مراغه و مرند بیشترین پراکندگی و رشد شهری اتفاق می‌افتد. گفتنی است تغییرات به وجود آمده ناشی از توسعه شهرها بسیار زیان‌بار است، درنتیجه به مدیران و سیاست‌گذاران شهری تبریز پیشنهاد می‌شود نتایج تحقیق حاضر و سایر تحقیقات صورت گرفته را در برنامه‌ریزی‌های توسعه‌ای شهری در نظر بگیرند تا در آینده کمترین زیان و خسارت را از توسعه افقی این شهر شاهد باشند.

منابع

۱. خاکپور، براتعلی و عقیل امیری، ۱۳۸۹، شهرهای جدید ایران: اهداف اولیه، واقعیت امروز، دومین کنفرانس برنامه‌ریزی و مدیریت شهری، مشهد، دانشگاه فردوسی.

۲. خوش‌گفتار محمد‌مهدی و طالعی محمد، ۱۳۸۹، **نیمه‌سازی رشد شهری تهران با استفاده از مدل CA-Markov نشریه سنجش از دور و GIS ایران**، شماره ۲(۶)، دوره ۲، صص ۱۷-۳۳.
۳. ظاهری، محمد، ۱۳۸۷، **سنجش گستردگی شهری و تأثیر آن بر تغییر کاربری اراضی سواحل جنوبی دریای مازندران با GIS**، پایان‌نامه کارشناسی ارشد، دانشگاه زنجان.
۴. پورتال شهرداری تبریز، ۱۳۹۶.
۵. علی‌محمدی عباس، موسیوند علی‌جعفر و سیاوش شایان، ۱۳۸۹، **پیش‌بینی تغییرات کاربری اراضی و پوشش زمین با استفاده از تصاویر ماهواره‌ای و مدل زنجیره‌ای مارکوف**، نشریه برنامه‌ریزی و آمایش فضای دوره چهاردهم، شماره ۳، صص ۱۱۷-۱۲۹.
۶. مرکز آمار ایران، ۱۳۹۱، گزارش نتایج سرشماری عمومی نفوس و مسکن ۱۳۹۰، معاونت برنامه‌ریزی ریاست جمهوری، تهران.
7. Khappur, B., and Amiri A., 1389, **New Iranian Cities, Primary Objectives, Today's Reality**, Second Conference on Urban Planning and Management, Mashhad, Ferdowsi University of Mashhad.
8. Khosh Goftar M., and Talie M., 2010, **Simulation of Tehran's Urban Growth Using the CA-Markov Model, Remote sensing and GIS of Iran**, Vol. 2 , No., 2, pp. 17-33.
9. Zaheri M., 2008, **Measurement of urban sprawl and its impact on land use change in the southern shores of Mazandaran Sea with GIS**, Master's thesis, Zanjan University.
10. The municipality portal of Tabriz, 2017, WWW. TABRIZ.IR
11. AliMohammadi A., Musivand A. J., and Shayan S., 2010, **Prediction of land use change and land cover using satellite imagery and Markov chain model**, Journal of Planning and Space Design, Vol. 14, No. 3, pp.117-129
12. Statistical Center of Iran., 2011, **Report of the Results of the Population and Housing Public Census 2011**, Vice Presidential Planning, Tehran
13. Alberti, M., 2005, **The effects of urban patterns on ecosystem function**, International regional science review, Vol. 28, No. 2, pp.168-192.
14. Arsanjani, J. J., and et al., 2013, **Integration of logistic regression, Markov chain and cellular automata models to simulate urban expansion**. International Journal of Applied Earth Observation and Geoinformation, Vol. 21 , No. 21, pp. 265-275.
15. Brueckner, J. K., 2000, **International Regional Science**. International regional science review, Vol. 23, No. 2, pp. 160-171.
16. Burchell, R. W., and Mukherji, S., 2003, **Conventional development versus managed growth: the costs of sprawl**. American Journal of Public Health, Vol. 93, No. 9, pp. 1534-1540.
17. Frenkel, A., and Ashkenazi, M., 2008, **The integrated sprawl index: measuring the urban landscape in Israel**. The Annals of Regional Science, Vol. 42, No. 1, pp. 99-121.
18. Henríquez, C., Azócar, G., and Romero, H., 2006, **Monitoring and modeling the urban growth of two mid-sized Chilean cities**. Habitat International, Vol. 30, No. 4, pp. 945-964.
19. Herold, M., Couclelis, H., and Clarke, K. C., 2005, **The role of spatial metrics in the analysis and modeling of urban land use change**. Computers, Environment and Urban Systems, Vol. 29, No. 4, pp. 369-399.
20. Jensen, J. R., and Lulla, K., 1987, **Introductory digital image processing: a remote sensing perspective**.
21. Kamusoko, C., Gamba, J., and Murakami, H., 2013, **Monitoring urban spatial growth in harare metropolitan province, zimbabwe**. Advances in Remote Sensing, Vol. 24, No. 4, pp.126-139.
22. Li, X., and Yeh, A. G. O., 1998, **Principal component analysis of stacked multi-temporal images for the monitoring of rapid urban expansion in the Pearl River Delta**, International Journal of Remote Sensing, Vol.19, No. 8, pp.1501-1518.

23. Longley, P., and Batty, M., 2003, **Advanced spatial analysis: the CASA book of GIS**. ESRI, Inc.
24. Madhavan, B. and et al., 2001, **Appraising the anatomy and spatial growth of the Bangkok Metropolitan area using a vegetation-impervious-soil model through remote sensing**. International Journal of Remote Sensing, Vol. 22, No. 5, pp. 789-806.
25. Mills, D. E., 1981, **Growth, speculation and sprawl in a monocentric city**, Journal of Urban Economics, Vol. 10, No. 2, pp. 201-226.
26. Norris, J. R., 1998, **Markov chains. Reprint of 1997 original**, Cambridge Series in Statistical and Probabilistic Mathematics, 2.
27. Richardson, H. W., and Bae, C. H. C. (Eds), 2004, **Urban Sprawl in Western Europe and the United States**. London: Ashgate, Vol. 22, No. 2, pp.115-124.
28. Saaty, T. L., 1988, **What is the analytic hierarchy process?**, Springer Berlin Heidelberg, pp.109-121.
29. Sang, L., and et al., 2011, **Simulation of land use spatial pattern of towns and villages based on CA-Markov model**, Mathematical and Computer Modelling, Vol. 54, No. 3, pp. 938-943.
30. Sirakoulis, G. C., Karafyllidis, I., and Thanailakis, A., 2000, **A cellular automaton model for the effects of population movement and vaccination on epidemic propagation**, Ecological Modelling, Vol. 133, No. 3, pp. 209-223.
31. Sturm, R., and Cohen, D. A., 2004, **Suburban sprawl and physical and mental health**, Public health, Vol.118, No.7, pp. 488-496.
32. Sudhira, H. S., Ramachandra, T. V., and Jagadish, K. S., 2004, **Urban sprawl: metrics, dynamics and modelling using GIS**, International Journal of Applied Earth Observation and Geoinformation, Vol. 5, No. 1, pp.29-39.
33. Sullivan, W. C., and Lovell, S. T., 2006, **Improving the visual quality of commercial development at the rural–urban fringe**, Landscape and Urban Planning, Vol. 77, No.1, pp.152-166.
34. Sun, H., Forsythe, W., and Waters, N., 2007, **Modeling urban land use change and urban sprawl: Calgary, Alberta, Canada**, Networks and spatial economics, Vol.7, No. 4, pp. 353-376.
35. Sunar, F., 1998, **An analysis of changes in a multi-date data set: a case study in the Ikitelli area, Istanbul, Turkey**, International Journal of Remote Sensing, Vol.19, No. 2, pp.225-235.
36. Torrens, P.; Alberti, M., 2000, **Measuring Urban Sprawl; Working Paper Series**, Centre for Advances Spatial Analysis, University College London: London, UK.
37. United Nations Environment Programme., 2014, **State of World Population Report 2014 (e)**, United Nations Publications.
38. Weng, Q., 2002, **Land use change analysis in the Zhujiang Delta of China using satellite remote sensing, GIS and stochastic modelling**, Journal of environmental management, Vol. 64, No. 3, pp. 273-284.
39. White, R., and et al., 2000, **Developing an urban land use simulator for European cities**, In Proceedings of the Fifth EC GIS Workshop: GIS of Tomorrow. European Commission Joint Research Centre, pp. 179-190.
40. Williams, K., Burton, E., and Jenks, M. 2000, Achieving sustainable urban form: an introduction. Achieving sustainable urban form, 1-5.
41. Xiyong, H., Bin, C., & Xinfang, Y., 2004, **Land use change in Hexi corridor based on CA-Markov methods**, Transactions of The Chinese Society of Agricultural Engineering, Vol. 5, No. 6, pp. 926-941.
42. Xu, C., and et al., 2007, **The spatiotemporal dynamics of rapid urban growth in the Nanjing metropolitan region of China**, Landscape ecology, Vol. 22, No. 6, pp.925-937.
43. Yeh, A. G. O., and Xia, L., 2001, **Measurement and monitoring of urban sprawl in a rapidly growing region using entropy**, Photogrammetric engineering and remote sensing, Vol.67, No.1, pp. 83-90.