

# مدل ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در دستگاههای پزشکی براساس روش FMEA و تئوری فازی

\*<sup>۱</sup> سید علی خاتمی فیروزآبادی،<sup>۲</sup> مهسا محبوب قدسی

۱. دانشیار گروه مدیریت، دانشکده مدیریت و حسابداری دانشگاه علامه طباطبائی، تهران، ایران  
۲. دانشجوی دکتری مدیریت دانشکده مدیریت و حسابداری، دانشگاه علامه طباطبائی، تهران، ایران

پذیرش: ۹۴/۱۲/۱

دریافت: ۹۴/۴/۳۱

## چکیده

در چند دهه اخیر، از روش‌های مهندسی قابلیت اطمینان در بسیاری از صنایع بهمنظور بهبود عملکرد مدیریت تعمیر و نگهداری تجهیزات، با موفقیت استفاده شده است. مدل‌های بازرگانی و بهینه‌سازی بسیاری توسعه یافته و به‌طور گستردگی برای رسیدن به نگهداری سطح بالا (یعنی تعادل عملکرد، خطر، منابع و هزینه برای رسیدن به یک راه حل بهینه) به کار برده شده‌اند. یکی از چالش‌های موجود در حوزه مدیریت سلامت چگونگی بهبود اینتی، امنیت و قابلیت اطمینان در تجهیزات پزشکی است. ایجاد یک سیستم ارزیابی و تجزیه و تحلیل قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پزشکی، بهمنظور بهبود کیفیت درمان پزشکی ضروری می‌باشد. در این تحقیق مدلی براساس روش SHELL و ترکیب روش FMEA و متغیرهای کلامی فازی برای ارزیابی و تجزیه تحلیل قابلیت اطمینان انسان برای دستگاههای پزشکی ارائه شده است. تئوری فازی برای ثبت نظرات کارشناسان در مورد حالات خرابی و محاسبات مقدار اولویت احتمال خطر هر یک از زیرسیستم‌ها به کار برده شده است. نتایج حاکی از این است که در ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پزشکی باید بیشتر بر کاهش وقوع خرابی‌های پنهان و پراحتمال خطر نرم تمرکز داشت و در طراحی و انجام عملیات توسط تجهیزات پزشکی باید به ارتباط و همکاری بین طراح تجهیزات و کاربران تجهیزات توجه گردد.

واژه‌های کلیدی: ارزیابی قابلیت اطمینان انسان، مدل SHELL، اینتی تجهیزات پزشکی، اعداد فازی.



## ۱- مقدمه

امروزه حدود ۵۰۰۰ الی ۱۰۰۰ نوع مختلف تجهیزات پزشکی در یک بیمارستان با اندازه متوسط تا بزرگ موجود می‌باشد. تجهیزات پزشکی به تمامی تجهیزاتی که می‌شود که برای تشخیص، درمان و یا نظارت بر سلامت بیمار به کار می‌رود و به دلیل تأثیر بسیار زیادی که بر زندگی انسان دارد، وابسته به انواع آنالیزهای ایمنی و کیفی می‌باشد. دستگاه‌های پزشکی محصولات ویژه‌ای هستند که به طور مستقیم در ارتباط با سلامت و زندگی بیماران می‌باشد [۱، ص ۲]. برای دستیابی به این اهداف، بیمارستان‌ها باید یک برنامه مدیریت تجهیزات پزشکی (MEMP)<sup>۱</sup> ایجاد و تنظیم کنند که توصیفگر خطر برای تجهیزات پزشکی باشد [۲، ص ۳۹۰].

با وجود اینکه در دهه‌های اخیر، استراتژی‌ها و روش‌های قابلیت اطمینان به طور قابل توجهی پیشرفت کرده است ولی بیشتر بیمارستان‌ها و مؤسسه‌ات ارائه‌دهنده خدمات سلامت، در مقایسه با صنایع دیگر از این روش سود نمی‌برند. تاکنون تحقیقاتی در مورد چگونگی آنالیز قابلیت اطمینان در سیستم خدمات سلامت انجام شده است که در این حوزه می‌توان به مفاهیم آنالیز قابلیت اطمینان در تجهیزات و وسایل پزشکی و آنالیز قابلیت اطمینان انسان اشاره کرد [۳، ص ۱]. در تحقیقات پیشین این مفاهیم به صورت مستقل توسعه داده شده است و برای مسائل تحلیل قابلیت اطمینان بخش‌های فنی و عوامل انسانی روش‌های متفاوتی ارائه شده است. این تفاوت به دلیل حوزه‌های مختلف تحقیق، در مهندسی قابلیت اطمینان بخش‌هایی مانند آنالیز قابلیت اطمینان نرم‌افزار، قابلیت اطمینان سخت‌افزار، آنالیز قابلیت اطمینان انسان (HRA)<sup>۲</sup> می‌باشد. به همین دلیل آنالیز قابلیت اطمینان سیستمی متشکل از اجزای مختلف روش‌های جدیدی می‌طلبد، روش‌های که بتوان به کمک آنها وضعیت چنین سیستم‌هایی را به صورت یکپارچه تغییر زد.

ارزیابی و کاهش خطر خرابی تجهیزات پزشکی از هزینه‌های مالی ناشی از کاهش رضایت مشتری و شهرت شرکت تأمین‌کننده تجهیزات جلوگیری می‌کند [۴، ص ۱]. تجهیزات پزشکی وابسته به اتفاقاتی هستند که می‌تواند منجر به آسیب جدی و حتی مرگ برای بیماران باشد. طراحی دستگاه‌های پزشکی به نسبت پیچیده‌تر شده است و نگرانی طراحان بیشتر در مورد کارایی و ایمنی، قابلیت اطمینان طراحی می‌باشد. در سالیان اخیر قابلیت اطمینان تجهیزات نرم‌افزاری و سخت‌افزاری به صورت قابل توجه پیشرفت کرده است ولی همراه با افزایش

پیچیدگی تجهیزات و افزایش حجم کار اپراتورها، تعداد حوادث ناشی از عدم قابلیت اطمینان رفتار اپراتورها نیز افزایش یافته است. از این رو خطر کاربرد تجهیزات به عامل اصلی احتمال خطر تجهیزات تبدیل شده است.

ارزیابی قابلیت اطمینان انسان (HRA) نام رایجی است که برای ارزیابی روش‌ها و مدل‌هایی استفاده می‌شود که مریبوط به پیش‌بینی وقوع «خطاهای انسانی» است [۵، ص ۲]، به عبارت دیگر ارزیابی قابلیت اطمینان انسان شامل استفاده از روش‌های کمی و کیفی برای ارزیابی سهم انسان در خطر می‌باشد. از روش HRA بیشتر در صنایع با خطر بالا (مانند صنایع هسته‌ای و هوا فضا) به منظور جلوگیری از وقایعی که ممکن است نتایج فاجعه‌بار داشته باشد، استفاده شده است [۶، ص ۱]. روش‌های به کار رفته در این زمینه برگرفته از سه رشته مهندسی، روانشناسی و ارگونومی کاربردی بوده و هدف نهایی این روش‌ها کاهش اشتباہات انسانی در خدمات سلامت می‌باشد. دلایل اصلی و نتایج حاصل از خطاهای انسانی در جدول ۱ خلاصه شده‌اند.

جدول ۱ دلایل اصلی و نتایج حاصل از خطاهای انسانی

آنواع خطاهای انسانی	دلایل خطاهای انسانی
• سطح مبتنی بر مهارت	مریبوط به اجرای اشتباہ کار
• سطح مبتنی بر قوانین	طبقه‌بندی اشتباہ / تشخیص اشتباہ منجر به استفاده از قانون اشتباہ می‌شود.
• سطح مبتنی بر دانش	ناشی از دانش ناقص و با نادرست

خطاهایی را که اشاره شد، می‌توان به دو گروه کلی فعال و نهفته تقسیم کرد. به طور کلی خطاهای فعال به وسیله اپراتورهای خط مقم صورت می‌پذیرد و دارای اثر فوری می‌باشد، مانند راننده تصادفات اتومبیل و یا آسیب رگ آئورت به وسیله جراح حین عمل جراحی لپاروسکوپی [۷، ص ۱۴۲]. خطاهای نهفته بر عکس خطاهای فعال ممکن است خاموش و بی‌صدا و بدون ایجاد هر گونه اثری باقی بمانند تا زمانی که مسیری را برای ایجاد یک فاجعه



ایجاد کند. معمولاً نتایج خطاهای نهفته وابسته تصمیم‌گیری، مدیریت نادرست، تمرین اشتباه، نگهداری و تعمیرات نامناسب و غیره می‌باشد.

آمار خطاهای پزشکی در شرایطی اعلام می‌شود که دبیر علمی نخستین همایش سراسری پیشگیری از خطاهای پزشکی معتقد است خطاهای پزشکی سالیانه بیش از حوادث و سوانح، سرطان پستان و یا ایدز باعث مرگومیر می‌شود [۸]. خطاهایی که ممکن است هنگام تجویز داروها، انجام جراحی، تشخیص، به کارگیری وسایل و نیز گزارش نتایج آزمایش‌ها رخ دهد از نظر دکتر دلفان به دلیل تناقض در سیستم سازمان‌هast که زمینه بروز خطا را فراهم می‌کند [۹، ص ۳].

## ۲- پیشینه تحقیق

به‌منظور بررسی علل واقعی حوادث پزشکی، محققان به کنترل عوامل مختلفی که باعث ایجاد خطر ناشی از طراحی، تولید و استفاده از دستگاه‌های پزشکی می‌شوند، پرداختند. استاندارد مدیریت خطر تجهیزات پزشکی ISO 14971 2000 که به وسیله انجمن استانداردهای بین‌المللی صادر شده است، فراهم‌کننده فرایند و روش تجزیه و تحلیل خطر استفاده و ارزیابی برای دستگاه‌های پزشکی می‌باشد. کوپر و همکارانش [۹، ص ۱] یک رویکرد قابلیت اطمینان انسان‌محور برای توسعه کمک شغلی برای داوران از دستگاه‌های پزشکی ارائه داده و نتیجه گرفتند که درک بهتر از خطای انسانی، علل و زمینه‌های آن و تجزیه و تحلیل قابلیت اطمینان انسان در ارزیابی خطر دستگاه‌های پزشکی مهم است.

ماراو و همکاران [۱۰، ص ۱] مدلی برای HRA توسعه داده و برای آنالیز درجه اهمیت HRA در اینی سیستمی به کار بردن. نتایج آنها حاکی از آن بود که ارزیابی قابلیت اطمینان انسان برای کاهش خطر سیستم‌های تولیدی با تکنولوژی بالا ضروری می‌باشد. حالتهای خرابی و تجزیه و تحلیل اثرات آنها یک ابزار ارزیابی خطر است که خرابی بالقوه را در سیستم، طراحی و فرایند انجام کار یا دستگاه کاهش می‌دهد [۱۱، ص ۹]. در ارزیابی قابلیت اطمینان انسان (HRA) ابزارهای مختلفی مورد استفاده قرار می‌گیرد. از جمله این ابزارها می‌توان روش‌های نسل دوم HRA مانند روش‌های ATHEANA را نام برد که به‌منظور بررسی احتمال رخداد خطای انسانی در تمام مدت زمان اجرای یک کار توسعه داده شده‌اند [۱۲، ص

۱۲]. این در حالی است که اغلب این ابزارها قادر نیستند مواردی مانند تأثیر سابقه، فاکتورهای سازمانی را در نظر گیرند [۱۳، ص ۴۵]. لذا شناسایی خرابی‌های بالقوه شناخته شده توسط روش‌های HRA دشوار می‌باشد.

FMEA بعنوان یک ابزار قدرتمند برای تجزیه و تحلیل اینمی و قابلیت اطمینان محصولات و فرایندها می‌باشد که در طیف گسترده‌ای از صنایع هسته‌ای، هوا و فضا و خودروسازی مورد استفاده قرار گرفته است. در سال‌های اخیر تحقیقاتی در مورد کابرد FMEA در سیستم‌های خدمات سلامت صورت گرفته است [۱۴، ص ۱]. لیو و همکارانش در سال ۲۰۱۲ یک رویکرد FMEA فازی براساس تئوری فازی و روش VIKOR ارائه دادند که خطر کل فرآیند بیهوشی را مورد ارزیابی قرار می‌داد. وترنک و همکاران [۵] به تشریح روش‌ها و چالش‌های اجرای فرایند و طراحی FMEA برای آماده شدن به اجرای یک پمپ انفوژیون داخل وریدی پرداخته و توصیه‌هایی برای عملکرد یک فرایند FMEA و طراحی برای پیاده سازی فناوری‌های جدید در سازمان‌های خدمات سلامت ارائه دادند. FMEA یک ابزار ارزشمند در طراحی امکانات یک مرکز مراقبت سلامت می‌باشد که تمرکز آن بر اینمی بیمار بوده و باعث افزایش آگاهی معمار، مالک و پیمانکار در طراحی و تهیه تسهیلات می‌شود. در این تحقیق مدلی برای ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پزشکی براساس روش FMEA ارائه شده است که در ارزیابی خطر حالات خرایی بالقوه تمامی زیرسیستم‌ها توسط کارشناسان برای برخورد با ابهام موجود در نظرات انسان‌ها و پوشش شرایط قطعیت نداشتند برای اولین بار از متغیرهای زبانی فازی استفاده شده است. هدف مدل پیشنهادی افزایش کیفیت و اینمی مراقبت از سلامت می‌باشد.

### ۳- مبانی و چارچوب نظری تحقیق

#### ۱-۱- مدیریت خطر و روش‌های آنالیز، تخمین و کنترل خطر

مدیریت خطر فرایندی مکرر است که باید تمام جنبه‌های چرخه عمر محصول ارزیابی شده و طی مراحل طراحی، توسعه، نمونه‌سازی، تولید و حتی پس از تولید عمر محصول، اعمال و ثبت شود تا از عدم وجود خطر جدی و غیرمنتظره اطمینان حاصل کرد [۱۵، ص ۳]. در این قسمت به تعدادی از روش‌هایی که معمولاً برای تجزیه و تحلیل در مدیریت خطر تجهیزات پزشکی



به کار می رود، اشاره می شود. از این روش‌ها برای شناسایی، تجزیه و تحلیل، کنترل و نظارت بر اینمی دستگاه‌های پزشکی و خطرات در سراسر چرخه عمر محصول استفاده می شود.

- روش‌های ارزیابی و کاهش منابع خطر

هنگام ردیابی خطرات احتمالی موجود در نرم‌افزار دستگاه‌های پزشکی و یا سیستم‌ها، معمولاً از روش‌های FMEA یا تجزیه و تحلیل حالات خرابی<sup>۳</sup> و یا روش درخت تحلیل خرابی‌ها<sup>۴</sup> استفاده می شود [۸۳، ص. ۱۶]. FMEA روشی تحلیلی و متکی بر قانون «پیشگیری قبل از وقوع» است و برای شناسایی عوامل بالقوه خرابی به کار می رود. توجه به این روش موجب بالا بردن ضریب امنیت و درنهایت رضایت مشتری از طریق پیشگیری از وقوع خرابی می باشد [۱۵۶، ص. ۱۷].

FMEA یک رویکرد از پایین به بالا است که برای شناسایی هر حالت خرابی، با شروع از پایین‌ترین سطح اجزای سیستم، به بررسی آثار خرابی آنها بر سطوح بالاتر سیستم می‌پردازد. این روش می‌تواند آثار خرابی اجزا را در داخل سطوح سیستم و خرابی سیستم و خطری که ایجاد می‌کند، ردیابی کند [۱۹۷، ص. ۱۸].

- آنالیز قابلیت اطمینان انسان

آنالیز قابلیت اطمینان انسان خطاهای و نقاط ضعف درون سیستم را با آزمایش سیستم کار و کسانی که در سیستم کار می‌کنند، شناسایی می‌کند [۱۹، ص. ۴]. گرنجین در سال ۱۹۸۰ روش را به عنوان کاربرد اطلاعات مربوط به ویژگی‌ها و رفتار انسان به منظور طراحی اشیاء، تسهیلات و محیطی که مردم از آن استفاده می‌کنند، تعریف کرده است. آنالیز قابلیت اطمینان انسان دارای روش‌های متنوعی است که در این تحقیق روش SHELL<sup>۵</sup> معرفی می شود [۲۰، ص. ۳۵۰].

روش SHELL که در سال ۱۹۷۲ توسط ادوارد [۲۱، ص. ۳۲۰] معرفی و بعدها توسط هاوکینز ۱۹۸۷ توسعه داده شد، رفتار یک سیستم تعاملی را با توجه ویژه به مسائل مربوط به عوامل انسانی توصیف می‌کند. SHELL انسان‌ها را به عنوان جزء جدایی‌ناپذیر و یکپارچه سیستم تولیدی در نظر می‌گیرد. عناصر مدل SHELL (شکل ۱) به شرح زیر معرفی شده‌اند [۲۲، ص. ۲۴۱].

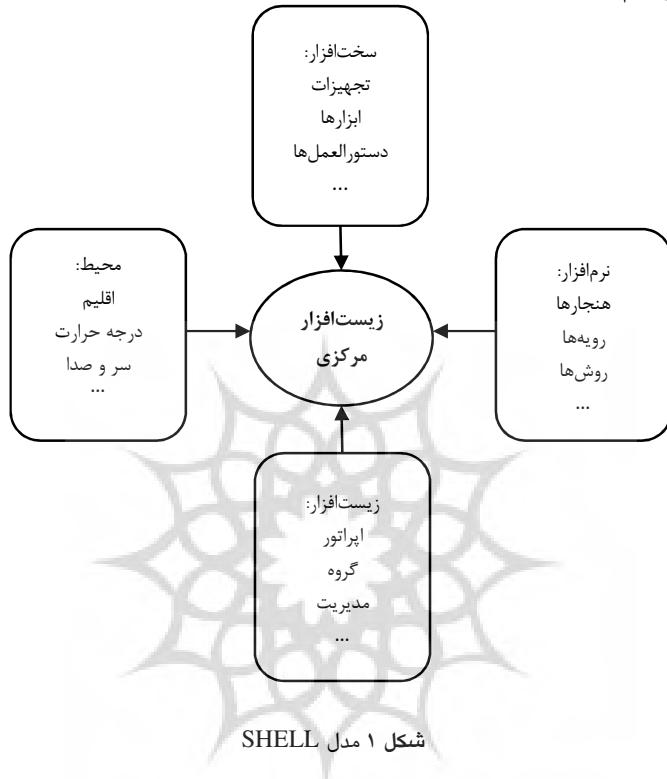
- عنصر سخت‌افزار (H) نشان‌دهنده تمامی اجزای فیزیکی غیر انسانی سیستم از جمله

تجهیزات، وسایل نقلیه، ابزار و ... می‌باشد:

- عنصر نرم‌افزار (S) نشان‌دهنده تمامی منابع غیر فیزیکی مانند سیاست‌های سازمانی / قوانین، رویه‌ها، دستورالعمل‌ها و شعارها می‌باشد؛
- عنصر محیط (E) علاوه بر عواملی که بر موقعیت مکانی افراد مشغول به کار تأثیر دارد (مانند آب و هوا، دما، لرزش، سر و صدا)، نشان‌دهنده عوامل اجتماعی سیاسی و اقتصادی نیز می‌باشد؛
- زیست‌افزار<sup>۱</sup> (L) نشان‌دهنده عواملی مانند کار گروهی، ارتباطات، رهبری و هنجارها می‌باشد؛
- زیست‌افزار مرکزی به عنوان هسته اصلی مدل SHELL در نظر گرفته شده است و سایر مؤلفه‌ها با زیست‌افزار به عنوان جزء مرکزی مطابقت دارند. تعامل بین زیست‌افزار مرکزی و سخت‌افزار (سیستم L-H)<sup>۲</sup> معمولاً به عنوان سیستم انسان‌ماشین نام برده می‌شود. به نظر هاوکینز [۲۲، ص ۲۴۲] طراحی کنترل‌ها و صفحه نمایش‌ها که مربوط به تعامل سیستم L-H است، باید به منظور حداقل رساندن احتمال وقوع خطای L-H با ویژگی‌های انسان همسان شود. رابطه دوم به عنوان تعامل بین زیست‌افزار مرکزی و نرم‌افزار نشان داده شده است. از آن جایی که نرم‌افزار نسبت به سخت‌افزار، بیشتر نشان‌دهنده اشیای ناملموس می‌باشد، لذا حل آن سخت‌تر از تعامل L-H است. رابطه سوم در مورد زیست‌افزار مرکزی و محیط می‌باشد. هاوکینز [۲۲، ص ۲۴۵] بر سه عامل زیست‌محیطی، سر و صدا، گرما و ارتفاع که می‌تواند باعث خطا در تعامل L-E<sup>۳</sup> باشد، تأکید داشت. آخرین رابطه در مورد زیست‌افزار مرکزی و زیست‌افزارها می‌باشد. این رابطه L-L<sup>۴</sup> نیز به رهبری، همکاری و تعامل شخصیت و عوامل انسانی مرتبط است. کارشناسان اعلام کردند که مشکلات تعامل L-L مانند خطا در کار گروهی، باعث ایجاد مقدار زیادی از حوادث شده است. خرابی در تجهیزات پزشکی را می‌توان به دو قسمت کلی تقسیم کرد، خرابی نرم و خرابی سخت. تشخیص خرابی سخت که مربوط به بخش سخت‌افزاری تجهیزات پزشکی می‌باشد، بسیار آسان است و تقریباً به محض وقوع می‌توان به خرابی پی‌برد. این نوع خرابی بهطور مستقیم بر عملکرد دستگاه تأثیر داشته و کاربر را آگاه می‌سازد، در حالی که خرابی نرم یک نقص جزئی محسوب می‌شود که تأثیر اندکی بر کارکرد دستگاه دارد، لذا فاصله‌ای بین زمان



رخداد خرابی نرم و ایجاد اشکال در کارکرد دستگاه وجود دارد.



شکل ۱ مدل SHELL

ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پزشکی از این رو اهمیت ویژه‌ای دارد که با دلایل ایجاد خرابی نرم و کار داشته و تمرکز آن بر روی کاهش وقوع خرابی‌های پنهان و پر خطر نرم در دستگاه‌های پزشکی است. آنچه در اغلب موارد تصمیم‌های بشر را دچار اشتباه می‌کند، نبود اطلاعات کافی و در نتیجه بروز عدم قطعیت در مسائل می‌باشد. در این تحقیق برای مقابله با تصمیم‌گیری در شرایط عدم قطعیت از کارشناسان خواسته شده است تا نظرات خود را در مورد معیارهای حالات خرابی در زیرسیستم‌ها به صورت متغیرهای کلامی فازی بیان کنند.

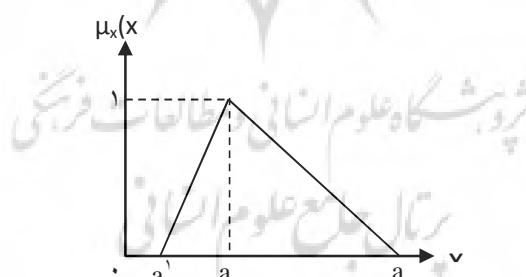
### ۲-۳- اعداد فازی و مجموعه‌های فازی

تئوری مجموعه‌های فازی برای اولین بار توسط پروفسور لطفی‌زاده مطرح شد. این تئوری در شرایط ابهام و عدم اطمینان کاربرد داشته و قادر است بسیاری از مفاهیم و عبارات نادقیق را با زیان ریاضی بیان کند و زمینه را برای استدلال، استنتاج، کنترل و تصمیم‌گیری در شرایط عدم اطمینان فراهم آورد [۲۳، ص ۱].

براساس این نظریه، یک عدد فازی، مجموعه فازی خاصی به صورت  $\tilde{A} = x \in R / \mu_{\tilde{A}}(x)$  است که در آن،  $x$  مقادیر حقیقی عضو مجموعه  $R$  را می‌پذیرد وتابع عضویت آن به صورت  $\mu_{\tilde{A}}(x)$  می‌باشد. اعداد فازی مثبتی و دوزننده رایج ترین نوع اعداد فازی می‌باشند که هم در تئوری و هم در عمل مورد استفاده قرار می‌گیرند. اعداد فازی مثبتی به دلیل محاسبات ساده‌تر، بیشتر مورد استفاده قرار می‌گیرند. یک عدد فازی مثبتی  $A$  عددی با تابع عضویت تکه‌ای خطی می‌باشد. صورت رابطه (۱) تعریف می‌شود:

$$\mu_x(x) = \begin{cases} (x - a^l) / (a^m - a^l), & a^l \leq x < a^m \\ 1, & x = a^m \\ (a^r - x) / (a^r - a^m), & a^m < x \leq a^r \\ 0, & \text{otherwise} \end{cases} \quad (1)$$

که می‌تواند به صورت عدد فازی مثبتی  $(a^l, a^m, a^r)$  نشان داده شود. شکل ۲، این تابع عضویت را نمایش می‌دهد.



شکل ۲ نمایش عدد فازی مثبتی



اگر  $\tilde{A} = (a^l, a^m, a^u)$  و  $\tilde{B} = (b^l, b^m, b^u)$  دو عدد فازی مثبت باشند، عملیات جبری آنها به صورت روابط (۲) نشان داده می‌شوند.

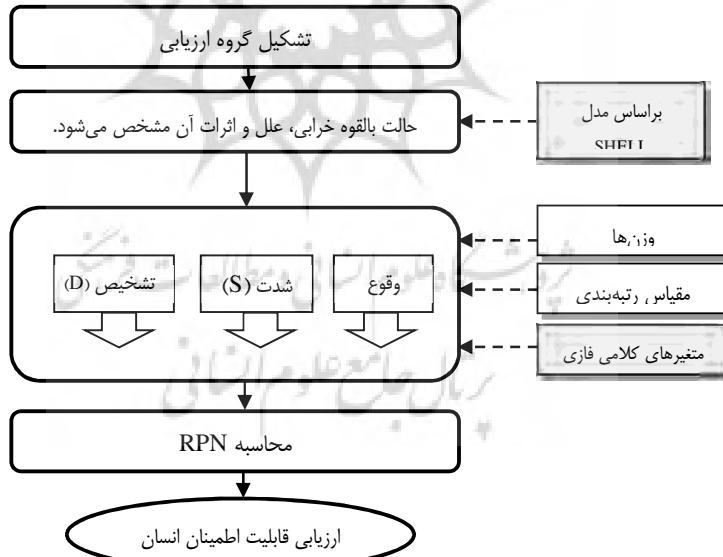
$$\tilde{A} + \tilde{B} = [a^l + b^l, a^m + b^m, a^u + b^u]$$

$$\tilde{A} - \tilde{B} = [a^l - b^u, a^m - b^m, a^u - b^l] \quad (2)$$

$$\tilde{A} \otimes \tilde{B} = [a^l b^l, a^m b^m, a^u b^u]$$

#### ۴- مدل پیشنهادی ارزیابی قابلیت اطمینان انسان

در این تحقیق، یک مدل ارزیابی قابلیت اطمینان برای تجزیه و تحلیل قابلیت اطمینان انسان در استفاده از دستگاه‌های پزشکی ارائه شده است که براساس حالات خرابی و تجزیه و تحلیل اثرات (FMEA) و نظریه فازی می‌باشد. شکل ۳ مراحل روش پیشنهادی را برای ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در دستگاه‌های پزشکی نشان می‌دهد. مراحل روش ارائه شده به صورت زیر می‌باشند.



شکل ۳ ساختار مدل پیشنهادی

#### ۱-۴- مرحله ۱: ساخت گروه ارزیابی

مقادیر وقوع، شدت و تشخیص براساس تخصص گروه ساخته شده است. بنابراین گروه حاضر باید شامل کارشناسان با تجربه و تخصص باشد. از آنجا که هر کارشناس تأثیر متفاوتی بر روی نتایج دارد، وزن هر کارشناس باید تعیین شود. وزن کارشناسان به صورت روش ارائه شده توسط جبی و کارمان [۲۴، ص ۵] محاسبه می‌شود، رابطه (۳) :

$$W_{ei} = \frac{P_{ei}}{\sum_{i=1}^Z P_{ei}} \quad i = 1, 2, 3, \dots, Z \quad (3)$$

که در آن  $ei$  و  $P$  به ترتیب نشان‌دهنده کارشناس  $i$  ام و امتیاز او است.

#### ۲-۴- مرحله ۲: تجزیه و تحلیل و تعیین حالت بالقوه خرابی

در این مرحله، مدل SHELL برای تجزیه و تحلیل قابلیت اطمینان انسان در استفاده از دستگاه‌های پزشکی و شناسایی آنچه "می‌تواند" باعث رخداد اشتباه شود، استفاده می‌شود. علل و اثرات خرابی و فرایندهای کنترل آنها با استفاده از بازرگانی و مورور ادبیات و تحقیق تعیین می‌شود.

#### ۳-۴- مرحله ۳: تعیین احتمال وقوع (O)، شدت (S)، و امتیاز تشخیص (D)

S.O و D می‌توانند به وسیله مقیاس ۱۰ امتیازی توصیف شده در جدول ۲ الی ۴ ارزیابی شوند. براساس مقیاس درجه‌بندی، کارشناسان می‌توانند نظرات خود را در مورد ارزش OSD برای هر حالت شکست مشخص کنند.

از آن جایی که تعیین مقادیر دقیق سه عامل خطر (S.O و D) دشوار است و افراد معمولاً از متغیرهای کلامی برای بیان قضاوت خود استفاده می‌کنند، در این تحقیق از کارشناسان خواسته شده است تا این مقادیر را توسط متغیرهای کلامی فازی مشخص کنند (جدول ۵) [۲۵، ص ۴].



## جدول ۲ مقیاس رتبه‌بندی وقوع

رتبه	توضیحات	میزان خرابی بالقوه
۱۰	احتمال مشخصی از وقوع خرابی	خرابی حداقل یک بار در روز اتفاق می‌افتد و یا خرابی تقریباً در هر زمانی رخ می‌دهد.
۹	خرابی تقریباً اجتنابناپذیر است	خرابی قابل پیش‌بینی رخ می‌دهد و یا هر ۳ یا ۴ روز یکبار خرابی رخ می‌دهد.
۸/۷	احتمال بسیار بالایی از وقوع خرابی	خرابی اغلب رخ می‌دهد و یا تقریباً هر هفته یکبار رخ می‌دهد.
۶/۵	احتمال نسبتاً بالا از وقوع خرابی	خرابی تقریباً هر ماه یکبار اتفاق می‌افتد.
۴/۳	احتمال وقوع متوسط خرابی	خرابی گاهگاهی رخ می‌دهد و یا هر ۳ ماه یک بار اتفاق می‌افتد.
۲	احتمال وقوع کم خرابی	خرابی بهندرت رخ می‌دهد و یا تقریباً یک بار در هر سال رخ می‌دهد.
۱	احتمال بعيد وقوع خرابی	خرابی تقریباً هرگز رخ نمی‌دهد.

## جدول ۳ مقیاس رتبه‌بندی شدت

رتبه	توضیحات	میزان خرابی بالقوه
۱۰	بهشت خطرناک	خرابی می‌تواند باعث مرگ یک مشتری یا شکست کل سیستم، بدون هیچ‌گونه اخطار قبلی باشد
۷/۸	بسیار خطرناک	خرابی می‌تواند اختلالی عمده، دائمی و یا جدی بر سیستم ایجاد کرده و باعث وقفه در خدمت شود (با هشدار قبلی)
۷	خطرناک	خرابی باعث ایجاد صدمه جزئی تا متوسط همراه با درجه بالایی از نارضایتی مشتری و یا مشکلات عمده سیستم می‌شود که نیاز به تعمیرات اساسی و یا دوباره‌کاری است.
۶/۵	خطر متوسط	خرابی باعث آسیب جزئی همراه با نارضایتی نسبی مشتری و یا مشکلات عمده سیستم می‌شود.
۳/۴	خطر انداک	خرابی دارای آسیب بسیار جزئی و یا بدون آسیب می‌باشد ولی مشتریان آزرده شده و باعث ایجاد مشکلات جزئی می‌شود که می‌تواند با تغییرات جزئی در خطر متوسط تا کم سیستم با فرایند انجام کار رفع شود.
۲	بی خطر	خرابی هیچ آسیبی ایجاد نکرده و مشتری اصلاً متوجه ایجاد مشکل نمی‌شود، هر چند پتانسیل آسیب به سیستم وجود دارد.
۱	بی خطر	خرابی هیچ مشکلی ایجاد نکرده و تأثیری روی کارکرد سیستم ندارد.

جدول ۴ مقیاس رتبه‌بندی تشخیص

رتبه	توضیحات	میزان خرابی بالقوه
۱۰	عدم وجود احتمال تشخیص	ساز و کار شناخته شده برای تشخیص خرابی وجود ندارد.
۷/۸	احتمال تشخیص بسیار بعید	خرابی تنها از راه بازرسی دقیق قابل تشخیص است، لذا تشخیص عملی نیست و با بهآسانی صورت نمی‌گیرد.
۷	احتمال تشخیص بعید	خط را می‌توان با بازرسی دستی تشخیص داده، اما هیچ رویه‌ای برای آن وجود ندارد، لذا <b>تشخیص بستگی به شناسن دارد</b> .
۶/۵	احتمال تشخیص متوسط	فرایندی برای بررسی مجدد یا بازرسی وجود دارد، اما خودکار نیست و یا تنها به یک نمونه اعمال می‌شود.
۳/۴	احتمال تشخیص زیاد	فرایندی برای بازرسی یا بررسی ۱۰۰٪ وجود دارد، اما خودکار نیست.
۲	احتمال تشخیص بسیار زیاد	فرایندی خودکار برای بازرسی یا بررسی ۱۰۰٪ وجود دارد.
۱	احتمال تشخیص تقریباً قطعی	محدودیت‌هایی به صورت اتوماتیک وجود دارد که از خرابی جلوگیری می‌کند.

جدول ۵ متغیرهای کلامی فازی برای تعیین مقادیر O, S, D برای هر یک از حالات خرابی

متغیرهای کلامی فازی	اعداد فازی
بسیار کم	(۰, ۰, ۱,۵)
کم	(۱,۲,۵,۶)
متوسط	(۳,۰, ۵, ۶,۰)
زیاد	(۶, ۷,۰, ۹)
بسیار زیاد	(۸,۰, ۱۰, ۱۰)

به منظور ارزیابی اهمیت و وزن هر یک از حالات خرابی، مقیاس ۵ سطحی متغیرهای کلامی فازی که در جدول ۶ نمایش داده می‌شود، به کار برده شده است.



## جدول ۶ متغیرهای کلامی فازی برای تعیین مقدار وزن اهمیت هر یک از حالات خرابی

متغیرهای کلامی فازی	اعداد فازی
کاملاً بی اهمیت (AU)	(۰, ۰, ۰.۱۵)
کم اهمیت (U)	(۰.۱, ۰.۲۵, ۰.۴)
نسبتاً مهم (MI)	(۰.۳۵, ۰.۵, ۰.۶۵)
مهم (I)	(۰.۶, ۰.۷۵, ۰.۹)
بسیار مهم (VI)	(۰.۸۵, ۱, ۱)

فرض کنید  $O$  مقادیر وقوع، شدت و تشخیص می‌باشند که در آن  $S$  و  $D$  به ترتیب نماد رخداد خرابی و شدت خرابی،  $T$  توانایی تشخیص خرابی قبل از رسیدن محصول به مشتری است، این مقادیر از سوی کارشناس  $m$  برای رابطه زو حالت خرابی  $k$  ارزیابی شده‌اند.  $W$  بیانگر وزن اهمیت پاسخ کارشناس  $m$  برای رابطه زو حالت خرابی  $k$  می‌باشد.  $D_{jk}^m$  و  $S_{jk}^m$  به صورت اعداد فازی مثلثی می‌باشند که به صورت روابط (۸-۵) نشان داده می‌شوند.

$$\tilde{O}_{jk}^m = (LO_{jk}^m, MO_{jk}^m, UO_{jk}^m), \quad O_{jk}^m \in T, \quad 0 \leq LO_{jk}^m \leq MO_{jk}^m \leq UO_{jk}^m \leq 10 \quad (5)$$

$$\tilde{S}_{jk}^m = (LS_{jk}^m, MS_{jk}^m, US_{jk}^m), \quad S_{jk}^m \in T, \quad 0 \leq LS_{jk}^m \leq MS_{jk}^m \leq US_{jk}^m \leq 10 \quad (6)$$

$$\tilde{D}_{jk}^m = (LD_{jk}^m, MD_{jk}^m, UD_{jk}^m), \quad D_{jk}^m \in T, \quad 0 \leq LD_{jk}^m \leq MD_{jk}^m \leq UD_{jk}^m \leq 10 \quad (7)$$

$$\tilde{W}_{jk}^m = (LW_{jk}^m, MW_{jk}^m, UW_{jk}^m) \quad W_{jk}^m \in S, \quad 0 \leq LW_{jk}^m \leq MW_{jk}^m \leq UW_{jk}^m \leq 10 \quad (8)$$

اگر  $D_{jk}^m$  مقادیر مقادیر وقوع، شدت و تشخیص رابطه زام و حالت خرابی  $k$  از نظر کارشناسان باشند، به صورت روابط (۱۱-۹) محاسبه خواهد شد:

$$\tilde{O}_{jk} = \tilde{O}_{jk}^1 * \tilde{W}_{e1} + \tilde{O}_{jk}^2 * \tilde{W}_{e2} + \dots + \tilde{O}_{jk}^m * \tilde{W}_{em} \quad (9)$$

$$\tilde{S}_{jk} = \tilde{S}_{jk}^1 * \tilde{W}_{e1} + \tilde{S}_{jk}^2 * \tilde{W}_{e2} + \dots + \tilde{S}_{jk}^m * \tilde{W}_{em} \quad (10)$$

$$\tilde{D}_{jk} = \tilde{D}_{jk}^1 * W_{e1} + \tilde{D}_{jk}^2 * W_{e2} + \dots + \tilde{D}_{jk}^m * W_{em} \quad (11)$$

$W_{jk}$  میزان اهمیت ارزیابی شده توسط کارشناسان برای رابطه  $j$ ام و حالت خرابی  $k$  و وزن کارشناس  $i$ ام می‌باشد، در حالی که  $m$  تعداد کارشناسان در نظر گرفته شود (رابطه ۱۲).

$$\tilde{W}_{jk} = \tilde{W}_{jk}^1 * \tilde{W}_{e1} + \tilde{W}_{jk}^2 * \tilde{W}_{e2} + \dots + \tilde{W}_{jk}^m * \tilde{W}_{em} \quad (12)$$

در این تحقیق از تلفیق FMEA با نظریه فازی برای ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در سستگاه‌های پزشکی به کار برده شده است.

#### ۴-۴- مرحله ۴: محاسبه امتیاز RPN

رابطه (۱۲) نشان‌دهنده نحوه محاسبه عدد اولویت خطر<sup>۱۲</sup> ( $RPN_D$ ) می‌باشد که حاصل ضرب مقادیر فازی وقوع، شدت و تشخیص می‌باشد.

$$RPN_D = \tilde{O}_{jk} \otimes \tilde{S}_{jk} \otimes \tilde{D}_{jk} \otimes \tilde{W}_{jk} \quad (13)$$

#### ۴-۵- مرحله ۵: محاسبه امتیاز کل RPN برای هر یک از زیرسیستم‌ها

در این مرحله امتیاز کل RPN توسط رابطه (۱۴) برای حالت‌های خرابی هر یک از زیرسیستم‌ها در مقایسه با خطر زیرسیستم مورد نظر محاسبه می‌شوند.

$$RPN_k = \sum_{j=1}^m RPN_{kj} \quad j = 1, 2, \dots, m \quad (14)$$

امتیاز کل RPN زیرسیستم  $k$ ام بوده و  $RPN_{kj}$  نشان‌دهنده امتیاز RPN خرابی  $j$ ام در زیرسیستم  $k$ ام می‌باشد. زنماد تعداد حالت‌های خرابی در زیرسیستم‌ها می‌باشد.



#### ۶-۴- مرحله ۶: به دست آوردن نتایج

پس از مرحله ۵ می‌توان زیرسیستمی را که دارای بالاترین نمره RPN می‌باشد، به دست آورد. حالات خرابی با امتیاز بالاتر RPN اهمیت بیشتری دارند و به منظور اصلاح در اولویت بالاتری قرار خواهند گرفت.

#### ۵- روش‌شناسی تحقیق

تحقیق حاضر از نوع تحقیق کاپردی می‌باشد و به منظور بررسی اعتبار مدل ارائه شده برای ارزیابی قابلیت اطمینان انسان و گردآوری اطلاعات در این تحقیق، از دستگاه‌های پزشکی نوع تشخیصی که در گروه دستگاه‌های با خطر بالا می‌باشد، در گروه طراحی دستگاه‌های پزشکی گروه مهندسی پزشکی یکی از دانشگاه‌های کشور و همچنین برخی از داده‌های مرتبط در بانک اطلاعاتی مؤسسه تحقیقات مراقبت‌های اضطراری<sup>۱۴</sup> (ECRI) استفاده شده است. به منظور اجرای مدل پیشنهادی کنویسی در نرم‌افزار MATLAB انجام گرفته است.

#### ۶- تجزیه و تحلیل داده‌ها

مراحل اجرای مدل ارزیابی قابلیت اطمینان به صورت زیر می‌باشد:

- گام اول) در این مرحله گروه ارزیابی برای ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در دستگاه‌های پزشکی تشکیل شده است که شامل متخصصان طراحی، کاربران پزشک و محققان قابلیت اطمینان دستگاه‌های پزشکی به تعداد سه نفر می‌باشند. وزن هر متخصص براساس مشخصات فردی و تجربیه وی در زمینه این تحقیق می‌باشد که به وسیله رابطه (۱) محاسبه شده است (جدول ۷).

جدول ۷ وزن کارشناسان  $W_{ei}$

کارشناسان	DM <sub>1</sub>	DM <sub>2</sub>	DM <sub>3</sub>
وزن‌ها	.۴۴	.۳۳	.۲۲

- گام دوم) با توجه به مقدمه‌ای که در بخش پیش در مورد مدل SHELL بیان شد، چهار

رابطه موجود در این مدل برای ارزیابی قابلیت اطمینان انسان مشخص شد. حالات خرابی‌های ممکن در چهار رابطه L-L، L-E، L-S، L-H از طریق نظر کارشناسان و ادبیات موضوع استخراج شد. مدل شماتیک SHELL برای ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در دستگاه‌های پیشکی در شکل ۳ نمایش داده شده است. پس از بررسی‌های انجام شده بر روی زیرسیستم‌های L-L، L-E، L-S، L-H حالات خرابی برای هر زیرسیستم به دست آمده و در شکل ۴ نمایش داده می‌شوند. همان‌طور که در شکل مشخص است، تعداد حالات خرابی برای زیرسیستم L-L برابر ۵، در زیرسیستم L-E، عدد ۶، در زیرسیستم L-S ۵ عدد و در زیرسیستم L-H ۷ می‌باشد.

- گام سوم) در این مرحله هر یک از کارشناسان نظرات خود را در مورد وقوع خرابی (O)، شدت (S)، تشخیص (D) به وسیله متغیرهای کلامی فازی مشخص می‌کنند (جدول‌های ۸ و ۹).

جدول ۸ مقادیر ODS حالات خرابی زیرسیستم‌ها

زیرسیستم‌ها	کارشناس								
	حالت	Expert 1			Expert 2			Expert 3	
خرابی	O	S	D	O	S	D	O	S	D
L-H	FM11	O	S	D	O	S	D	O	S
	FM12	L	M	L	L	M	L	L	H
	FM13	M	H	M	M	H	L	M	H
L-S	FM14	M	M	M	M	M	M	M	M
	FM15	H	M	VH	M	H	L	H	M
	FM21	M	M	H	H	M	M	M	H
L-E	FM22	M	H	M	M	M	M	M	H
	FM23	H	H	M	H	H	M	H	H
	FM31	M	M	L	M	L	M	L	M



#### ادامه جدول ۸

		کارشناس									
		زیرسیستم‌ها	حالت			Expert 1		Expert 2			Expert 3
		خرابی									
L-L	FM32	M	M	L	M	L	M	L	M	L	
	FM33	L	M	L	L	M	M	M	M	M	
	FM34	M	M	VL	L	L	L	L	M	L	
	FM35	M	M	L	M	M	L	L	M	M	
	FM41	H	M	H	M	H	H	H	M	H	
	FM42	M	H	H	M	H	M	M	M	M	
	FM43	H	H	M	H	M	M	H	M	M	
	FM44	M	H	H	H	M	H	M	H	H	
	FM45	M	H	M	M	H	M	M	H	M	

جدول ۹ وزن اهمیت هر یک از حالات خرابی

		کارشناس									
		زیرسیستم‌ها	حالت			Expert 1		Expert 2		Expert 3	
		خرابی									
L-H	FM11	I				M		I			
	FM12	I				M		M			
	FM13	VI				I		VI			
	FM14	I				I		I			
	FM15	I				M		VI			
L-S	FM21	U				I		I			
	FM22	M				VI		M			

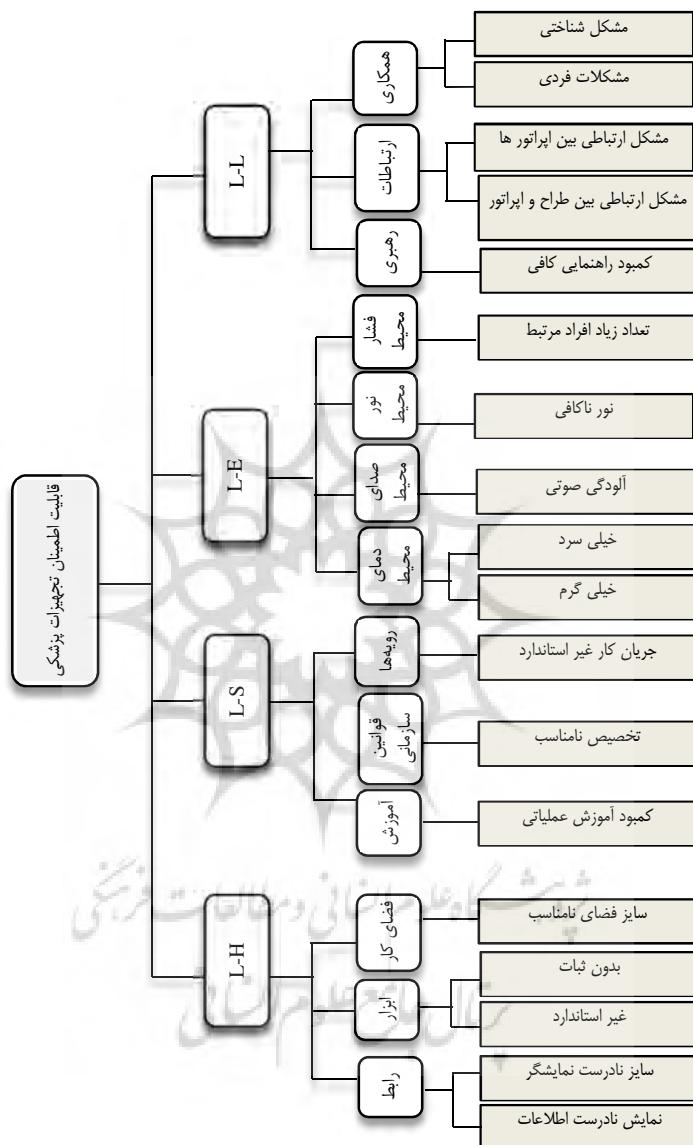
### ادامه جدول ۹

حالات خرابی	کارشناس زیرسیستم‌ها	Expert 1			Expert 2			Expert 3		
		FM23	VI	I	M	U	M	I	M	I
L-E	FM31		M		M		M		M	
	FM32		M		U				I	
	FM33		U		M				I	
	FM34		M		M				M	
	FM35		M		M				I	
L-L	FM41		M		I				VI	
	FM42		VI		I				I	
	FM43		I		I				I	
	FM44		M			I			M	
	FM45		I		I				VI	

گام چهارم) پس محاسبه میانگین نظرات کارشناسان برای وزن اهمیت هر یک از حالات خرابی (جدول ۱۱)، با توجه به روابط (۱۳) مقادیر  $RPN_D$  را برای تمامی حالات خرابی به دست می‌آوریم (جدول ۱۲).

گام پنجم) درنهایت امتیاز کل  $RPN$  برای هر زیرسیستم محاسبه شد و با توجه به رابطه (۱۴) می‌توان مقدار  $RPN_K$  کل برای هر یک از زیرسیستم‌های L-L L-S L-H L-L را به دست آورد (جدول ۱۲).

گام ششم) مقادیر فازی  $RPN$  با استفاده از روش قطعی‌سازی ناحیه مرکز به صورت اعداد قطعی تبدیل می‌شوند.



شكل ۴ حالات خرابی قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پزشکی

## جدول ۱۰ مقادیر متوسط نظرات کارشناسان برای ODS حالات خرابی زیرسیستم‌ها

		کارشناس حالات خرابی	O	D	S
		زیرسیستم‌ها			
L-H	FM11	(۰.۹۹، ۲.۴۸، ۳.۹۶)	(۴.۵۷، ۶.۰۵، ۷.۰۴)	(۰.۹۹، ۲.۴۸، ۳.۹۶)	
	FM12	(۱.۰۴، ۳.۰۳، ۴.۵۱)	(۵.۹۶، ۷.۴۳، ۸.۹۱)	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	
	FM13	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	
	FM14	(۴.۸۴، ۶.۲۳، ۷.۴۸)	(۴.۲۹، ۵.۷۸، ۷.۲۶)	(۰.۱۲، ۶.۶۰، ۸.۰۹)	
	FM15	(۴.۰۲، ۵.۰۰، ۶.۹۹)	(۴.۵۷، ۶.۰۵، ۷.۰۴)	(۴.۲۹، ۵.۷۸، ۷.۲۶)	
L-S	FM21	(۴.۵۷، ۶.۰۵، ۷.۰۴)	(۰.۱۲، ۶.۶۰، ۸.۰۹)	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	
	FM22	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	(۵.۹۶، ۷.۴۳، ۸.۹۱)	(۵.۹۶، ۷.۴۳، ۸.۹۱)	
	FM23	(۱.۸۲، ۲.۳۰، ۴.۷۹)	(۲.۶۴، ۴.۱۳، ۵.۶۱)	(۳.۳۲، ۴.۲۲، ۶.۲۲)	
L-E	FM31	(۲.۳۲، ۴.۶۱، ۵.۴۲)	(۲.۱۲، ۳.۰۲، ۷.۲۲)	(۲.۳۷، ۳.۸۰، ۵.۲۴)	
	FM32	(۲.۹۲، ۴.۴۰، ۵.۸۹)	(۲.۴۷، ۴.۹۰، ۶.۴۴)	(۲.۰۹، ۳.۵۸، ۵.۰۶)	
	FM33	(۰.۷۷، ۱.۹۳، ۲.۴۱)	(۲.۶۴، ۴.۱۳، ۵.۶۱)	(۱.۰۴، ۲.۰۳، ۴.۰۱)	
	FM34	(۲.۰۹، ۳.۵۸، ۵.۰۶)	(۲.۴۷، ۴.۹۰، ۶.۴۴)	(۲.۳۷، ۳.۸۰، ۵.۲۴)	
	FM35	(۰.۹۴، ۷.۴۳، ۸.۹۱)	(۴.۲۹، ۵.۷۸، ۷.۲۶)	(۰.۱۲، ۶.۶۰، ۸.۰۹)	
L-L	FM41	(۰.۰۲، ۰.۵۰، ۶.۹۹)	(۴.۸۴، ۶.۳۳، ۷.۸۱)	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	
	FM42	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	(۰.۰۲، ۰.۵۰، ۶.۹۹)	(۵.۹۶، ۷.۴۳، ۸.۹۱)	
	FM43	(۰.۹۴، ۷.۴۳، ۸.۹۱)	(۰.۱۲، ۶.۶۰، ۸.۰۹)	(۴.۲۹، ۵.۷۸، ۷.۲۶)	
	FM44	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	(۵.۹۶، ۷.۴۳، ۸.۹۱)	(۳.۴۷، ۴.۹۵، ۶.۴۴)	
	FM45	(۰.۹۹، ۲.۴۸، ۳.۹۶)	(۴.۵۷، ۶.۰۵، ۷.۰۴)	(۰.۹۹، ۲.۴۸، ۳.۹۶)	



جدول ۱۱ میانگین نظرات کارشناسان برای وزن اهمیت هر یک از حالات خرابی

		کارشناس	Expert 1	
		زیرسیستم‌ها		
		حالات خرابی		
L-H	FM11	(0.51,	0.66,	0.81)
	FM12	(0.46,	0.61,	0.75)
	FM13	(0.76,	0.91,	0.96)
	FM14	(0.09,	0.74,	0.89)
	FM15	(0.07,	0.72,	0.83)
L-S	FM21	(0.37,	0.52,	0.67)
	FM22	(0.51,	0.66,	0.76)
	FM23	(0.70,	0.85,	0.94)
L-E	FM31	(0.35,	0.50,	0.64)
	FM32	(0.32,	0.47,	0.62)
	FM33	(0.29,	0.44,	0.59)
	FM34	(0.35,	0.50,	0.64)
	FM35	(0.40,	0.55,	0.70)
L-L	FM41	(0.04,	0.69,	0.80)
	FM42	(0.70,	0.85,	0.94)
	FM43	(0.09,	0.74,	0.89)
	FM44	(0.42,	0.58,	0.73)
	FM45	(0.51,	0.66,	0.81)

## جدول ۱۲ مقادیر امتیاز RPN فازی و قطعی برای هر یک از حالات خرابی

حالت خرابی	زیرسیستمها	RPN <sub>k</sub>	RPN <sub>D</sub>	Total RPN score
L-H	FM11	(۲۲.۲۹، ۲۴.۵۶، ۹۵.۶۰)	۴۰.۸۲	۶۴۳.۵۲
	FM12	(۱۴.۴۹، ۶۷.۴۲، ۱۹۴.۹۹)	۹۲.۳۰	
	FM13	(۲۱.۷۱، ۱۱۰.۰۷، ۲۵۰.۷۱)	۱۲۲.۴۶	
	FM14	(۶۳.۱۰، ۱۷۹.۳۰، ۲۹۱.۴۴)	۲۱۱.۲۹	
	FM15	(۴۴.۶۵، ۱۳۷.۰۲، ۲۱۷.۷۸)	۱۶۶.۶۵	
L-S	FM21	(۳۰.۳۷، ۱۰.۲۲۷، ۲۶۲.۰۹)	۱۲۲.۴۱	۴۱۵.۸۱
	FM22	(۶۲.۱۳، ۱۸۰.۳۵، ۲۸۸.۰۵)	۲۱۰.۳۴	
	FM23	(۱۱.۲۳، ۴۹.۱۰، ۱۵۸.۷۹)	۷۳.۰۶	
L-E	FM31	(۴.۰۴، ۳۰.۹۲، ۱۱۶.۰۳)	۵۰.۳۳	۳۶۶.۷۵۴۲
	FM32	(۶.۷۶، ۳۶.۴۰، ۱۱۸.۲۲)	۵۳.۸۱	
	FM33	(۰.۹۱، ۱۰.۶۳، ۵۰.۷۷)	۲۰.۷۷	
	FM34	(۵.۹۶، ۲۳.۷۷، ۱۱۱.۹۸)	۵۰.۵۷	
	FM35	(۵۲.۳۸، ۱۵۵.۸۹، ۲۶۵.۰۴)	۱۹۱.۲۷	
L-L	FM41	(۳۶.۳۹، ۱۱۸.۴۸، ۲۸۲.۲۱)	۱۴۵.۷۳	۷۸۰.۶۱۲۷
	FM42	(۵۸.۳۲، ۱۷۲.۴۵، ۲۷۵.۰۲)	۲۰۱.۹۳	
	FM43	(۷۷.۰۰، ۲۱۰.۴۵، ۴۶۶.۲۷)	۲۵۱.۴۱	
	FM44	(۳۰.۶۸، ۱۰۵.۱۴، ۲۶۸.۲۸)	۱۲۴.۷۰	
	FM45	(۲.۹۱، ۲۹.۶۷، ۱۰۷.۹۵)	۴۶.۸۴	

نتایج جدول ۱۰ نشان‌دهنده این است که زیرسیستم L-L بیشترین مقدار RPN را دارد. از این رو زیرسیستم L-L مهم‌ترین بخش از لحاظ قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پزشکی می‌باشد. لذا در طراحی و انجام عملیات بهوسیله تجهیزات پزشکی باید توجه ویژه‌ای به



راهنمایی، ارتباطات و همکاری بین طراح تجهیزات و اپراتور داشت. با توجه به نتایج زیرسیستم L-H که مربوط به قسمت سخت افزار تجهیزات می باشد، پس از زیرسیستم L-L بیشترین مقدار RPN را به خود اختصاص می دهد. در سالیان اخیر تحقیقات بسیاری در زمینه افزایش قابلیت اطمینان با تمرکز بر سخت افزار صورت گرفته است [۲۶، ص ۲]. کمترین مقدار L-E مقدار اولویت خطر را به خود اختصاص می دهد. پس از آن زیرسیستم L-S دارای کمترین مقدار RPN می باشد. خرابی در تجهیزات پذشکی را می توان به دو قسمت کلی تقسیم کرد، خرابی نرم و خرابی سخت. از این رو ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پذشکی اهمیت ویژه ای دارد که با دلایل ایجاد خرابی نرم سر و کار داشته و تمرکز آن بر کاهش وقوع خرابی های پنهان و پر خطر نرم در دستگاه های پذشکی است.

## ۷-نتیجه گیری

ارزیابی قابلیت اطمینان انسان (HRA) شامل به کارگیری روش های مختلف کمی و کیفی برای ارزیابی سهم انسان در خطر خرابی تجهیزات می باشد. امروزه طراحی دستگاه های پذشکی بسیار پیچیده تر شده است. لذا هر چه بیشتر نیازمند به افزایش اثربخشی، ایمنی و قابلیت اطمینان می باشد. برای این منظور در این تحقیق مدلی برای ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پذشکی ارائه داده شده است. در این مدل نخست از مدل SHELL برای ارزیابی جامع قابلیت اطمینان انسان در چهار زیرسیستم L-L، L-E، L-S، L-H استفاده شده است. سپس FMEA که به عنوان یکی از ابزارهای تجزیه و تحلیل قابلیت اطمینان بسیار مهم می باشد، برای بررسی حالات خرابی بالقوه تمامی زیرسیستم ها بکار برده شده است. ارزیابی خطر در FMEA اغلب تحت تأثیر عدم قطعیت در موارد واقعی است، در چنین اوضاعی برای مقابله با این نوع از مشکلات، نظریه مجموعه فازی پیشنهاد شده است. در ارزیابی قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پذشکی ، فاکتورهای کیفی بسیاری وجود دارد به همین دلیل قضاوت های فازی کارشناسان روش مؤثرتری می باشد. نتایج بیانگر اولویت بالای زیرسیستم L است. لذا مهم ترین بخش از لحاظ قابلیت اطمینان انسان در تجهیزات پذشکی می باشد. از این رو در طراحی و انجام عملیات به وسیله تجهیزات پذشکی باید توجه ویژه ای به راهنمایی، ارتباطات و همکاری بین طراح تجهیزات و اپراتور داشت.

## ۸- پی‌نوشت‌ها

1. Medical Equipment Management Program
2. Human reliability analysis
3. Failure Modes and Effects Analysis
4. Fault Tree Analysis
5. Software-Hardware-Environment-Liveware
6. Live-ware
7. Liveware- Hardware
8. Liveware-Environment
9. Liveware- Liveware
10. Occurrence
11. Severity
12. Detection
13. The risk priority number
14. Emergency Care Research Institute

## ۹- منابع

- [1] Taghipour Sharareh, Dragan Banjevic, Andrew KS Jardine (2010), "Periodic inspection optimization model for a complex repairable system", *Reliability Engineering & System Safety*, 95(9), pp. 944-952.
- [2] Campbell John D., Andrew KS Jardine, Joel McGlynn, eds. (2010), *Asset management excellence: Optimizing equipment life-cycle decisions*, CRC Press.
- [3] Israelski Edmond W., William H. Muto (2004), "Human factors risk management as a way to improve medical device safety: A case study of the Therac 25 radiation therapy system", *Joint Commission Journal on Quality and Patient Safety*, 30 (12), pp. 689-695.
- [4] Wetterneck Tisha B., et al. (2004), "Challenges with the performance of failure mode and effects analysis in healthcare organizations: An IV medication administration HFMEA™", *Proceedings of the Human Factors and Ergonomics Society Annual Meeting*, Vol. 48. No. 15. SAGE Publications.
- [5] Hollnagel Erik (2005), "Human reliability assessment in context", *Nuclear Engineering and Technology*, 37(2), pp.159-166.



- [6] Chen Jih Kuang (2007), "Utility priority number evaluation for FMEA", *Journal of Failure Analysis and Prevention*, 7(5), pp. 321-328.
- [7] Reichert A. (2004) "Applying failure modes and Effects Analysis (FMEA) in healthcare: Preventing infant abduction, a case study, Society for Health Systems Presentation", *Raleigh, NC*.
- [8] <http://www.pezeshk.us/>
- [9] Cooper Susan E., William S. Brown, Wreathall John (2006) "A human reliability-centered approach to the development of job aids for reviewers of medical devices that use radiological byproduct materials", *International Conference on Probabilistic Safety Assessment and Management, New Orleans*.
- [10] Moraru, R.I., Babut, G.B., & Cioca, L.I. (2010), "Development and application of a human reliability assessment model for mine dispatchers in a Romanian hard coal basin", *WSEAS Transactions on Environment and Development*, 6(6), pp. 395-404.
- [11] Liu Hu-Chen, et al. (2011), "Failure mode and effects analysis using fuzzy evidential reasoning approach and grey theory", *Expert Systems with Applications*, 38.4, pp. 4403-4415.
- [12] Barriere M., et al. (2000), "Technical basis and implementation guidelines for a technique for human event analysis (ATHEANA)", *NUREG-1624, Rev 1*.
- [13] Bell Julie, Holroyd Justin (2009), "Review of human reliability assessment methods", *Health and Safety Laboratory, United Kingdom*.
- [14] Nichols J. H., et al. (2003), "Reducing medical errors through barcoding at the point of care", *Clinical Leadership & Management Review: The Journal of CLMA*, 18(6) pp. 328-334.
- [15] Schmuland Carl (2005), "Value-added medical-device risk management", *Device and Materials Reliability, IEEE Transactions on* 5(3), pp. 488-493.
- [16] Cuschieri Alfred (2000), "Human reliability assessment in surgery: A new approach for improving surgical performance and clinical outcome", *Annals of*

*the Royal College of Surgeons of England*, 82(2), p. 83.

- [17] Stamatis Dean H. (2003), *Failure mode and effect analysis: FMEA from theory to execution*, ASQ Quality Press.
- [18] Dhillon Balbir S. (2000), *Medical Device Reliability and Associated Areas*, CRC Press.
- [19] Lyons Melinda, et al. (2004), "Human reliability analysis in healthcare: A review of techniques", *International Journal of Risk and Safety in Medicin*, 16 (4), pp. 223-237.
- [20] Grandjean Etienne (1989), *Fitting the task to the man: A textbook of occupational ergonomics*, Taylor & Francis/Hemisphere.
- [21] Edwards Elwyn (1988), "Introductory 1 Overview" *Human factors in aviation*, p. 1.
- [22] Hawkins F. H. (1987), "Human factors in flight", *Brookfield, VT: Gower Publishing Company*.
- [23] Zadeh Lotfi A. (1965) "Fuzzy sets", *Information and control*, 8 (3), pp. 338-353.
- [24] Cebi Selcuk, Cengiz Kahraman (2010), "Developing a group decision support system based on fuzzy information axiom", *Knowledge-Based Systems*, 23(1), pp. 3-16.
- [25] Liu, Hu-Chen, et al. (2012), "Risk evaluation in failure mode and effects analysis with extended VIKOR method under fuzzy environment." *Expert Systems with Applications*, 39 (17), pp. 12926-12934.
- [26] Dhillon B. S. (2003), "Methods for performing human reliability and error analysis in health care" *International Journal of Health Care Quality Assurance*, 16 (6), pp. 306-317.